



Nodelbouwcenter Baillien

Nodelpoundenter Baillien

Dank u voor de aankoop van onze producten. Lees de handleiding zo gvuldig om uw persoonlijke veiligheid en de veiligheid van uw apparatuur te garanderen.

JAN

Modelpourventer Baillie

Madeloouwcenter Baillie

Als u tijdens het gebruik problemen ondervindt, raadpleeg dan eerst deze handleiding. Als het probleem dan nog niet is opgelost, neem dan rechtstreeks contact op met de plaatselijke dealer of met de medewerkers van de klantenservice via onderstaande website:

http://www.flysky-cn.com

	NCO	
	Inboudsongave	
	Innouusopgave	
	Veiligheid	1
C C	1.1 Veiligheidspictogrammen	1
\mathcal{N}	1.2 Veiligheidsgids	1
	2. Veiligheidsinstructies batterij	2
	3. Productbeschrijving	3
	3.1 Systeemeigenschappen	d
	3.2 Overzicht zender	4
	3.2.1 Zenderantenne	b
	2.2.2 StatusHultatol	c
	3.2.4 Afstelling yap de stuurkeuppel	1
	3.2.5 App/uit cobakolaars	، ،
	3.2.6 Onlaadmodi	ىc
	3.3 Overzicht ontvanger (Neem de ECr12B als voorheeld)	c
	3.3.1 Ontvanger Antenne	c
	3.3.2 Statusindicator	c
	3 3 3 Aansluitingen	s
	4 Instellingen vóór gebruik	10
	4.1 Ontvanger en servo installeren	10
	5 Bedieningsrichtlijnen	11
	51 Inschakelen	
	5.2 Binden	11
	5.2.1 Bindingswizard	12
	5.2.2 Instelling inbinden	14
	5.3 Controles vóór gebruik	19
	5.4 Uitschakelen	19
	6. Systeeminterface	20
	6.1 Home Overzicht	20
	6.2 Menu-interface	23
	6.2.1 Functie pictogrammen	23
	7. Functie-instellingen	24
	7.1 Servo's uitschakelen	25
	7.2 Functietoewijzing	25
	7.3 Model Instelling	28
	7.3.1 Modelnaam	28
	7.3.2 Model schakelaar	29
	7.3.3 Structuur model	29
	7.3.4 Instellen als Race-modus	30
	7.3.5 Modelcombinatie	31
	7, 3, 6 Hoordmenu Aangepast	31
	7.3.7 Het huidige model herstellen	32
Ć_		
\sqrt{O}		

NCC	
7.3.8 Model kopiëren	32
7.3.9 Model importeren of exporteren	32
7.4 RX-instellingen	33
7.4.1 Instelling binden	33
7.4.2 Aangepast poortprotocol	33
7.4.3 Onveilige	35
7.4.4 Bereiktest	37
7.4.5 PWM-frequentie	38
7.4.6 Spraakalarm laagspanning	40
7.4.7 Laag Signaal Alarm	41
7.4.8 Telemetrie verlies Alarm	42
7.4.9 BVD Spanningskalibratie	43
7.4.10 RX configureren als PWM-omzetter	44
7.4.11 Instellingen i-BUS2-apparaat	45
7.4.12 i-BUS-instelling	52
7.4.13 Servo middelpunt.	52
7.4.14 Ontvanger bijwerken	53
7.5 Sensoren	
7.5 Sensoren	
7.5.2 Sonsoron kiazon	
7.5.2 sensolen kiezen	58
7.6 GPS	58
7.7 Achteruit	58
7.8 Eindpunten	59
7.9 Subtrim	59
7.10 Voorwaarden	60
7.11 Trims	60
7.12 Dode zone	61
7.13 Func. Snelheid (AFR)	61
7.14 DR-instelling	62
7.15 Kanalen Offset	62
7.16 Kanalen Vertraging	63
7.17 Pro. Mixen	63
7.18 Spoor mixen	65
7.19 A.B.S.	65
7.20 Timers	67
7.20.1 Timers 1/2	67
7.20.2 Model Timer	68
7.20.3 Geluid prompt	68
7.21 Gaskromme	68
4.	

	ounce	
	7.22 Logische schakelaars	69
2	7.23 Digitale schakelaar (DS)	70
	7.23.1 S1~S8 Digitale schakelaars (3-positie DS)	70
\mathbb{N}	7.23.2 S1~S22 Digitale schakelaars (2-positie DS)	72
	7.24 RF-instelling	74
	7.24.1 Verzenden	74
	7.24.2 RF standaard ingesteld op aan	74
	7.24.3 RF alarminstellingen	74
	7.24.4 RF-type	75
	7.24.5 Zoemer alarm	76
	7.24.6 Vermogensregeling	76
	7.24.7 PPM-instelling	77
	7.24.8 RF-firmware bijwerken	78
	7.24.9 Versie-informatie RF-module.	78
	7.25 Trainer Mode	78
	7.25.1 Studentenmodus	79
	7.25.2 Trainer Mode	81
	7.26 Systeem	84
	7.26.1 Taal	84
	7.26.2 Eenheden	84
	7 26.3 Geluid	84
	7.26.4 Trilling	85
10	7.26.5 De Bind-instellingsgids gebruiken	85

Nodelpourvicenter Baillien

JUNCE	
7.26.6 Achtergrondverlichting Helderheid	85
7.26.7 Time-out stand-by	86
7.26.8 Tijd energiebesparing	86
7.26.9 Energiebesparing instellen	87
7.26.10 Automatisch uitschakelen	88
7.26.11 Instelling schakelaar	88
7.26.12 Kalibratie	89
7.26.13 Fabrieksinstellingen	89
7.26.14 Firmware bijwerken TX	90
7.26.15 Over Paladin EV	90
7.27 Helpcentrum	90
8. Productspecificaties	91
8.1 Specificaties zender (PL18 EV)	91
8.2 Specificaties ontvanger (FGr12B))	.92
9. Inhoud van de verpakking	93
10. Certificering	94
10.1 DoC	94
10.2 CE-waarschuwing	94
10.3 FCC-verklaring	94
10.4 Milieuvriendelijke verwijdering	95
10.5 Verklaring RF-blootstelling	95
Moder	

Madelboundenterbailie



re

1. Veiligheid

JUNE

1.1 Veiligheidsiconen

Let op de volgende pictogrammen en hun betekenis. Als u deze richtlijnen niet opvolgt, kan dit leiden tot schade aan de apparatuur of persoonlijk letsel.

	Het niet opvolgen van deze instructies kan leiden tot lichte verwondingen.	
	Het niet opvolgen van deze instructies kan leiden tot ernstig letsel.	
GEVAAR	• Het niet opvolgen van deze instructies kan ernstige verwondingen of de dood tot gevolg hebben.	. (
1.2 Veiligheidsgids	aillie	
	Nverhoden Nernlicht	

1.2 Veiligheidsgids

	Verboden Verplicht
	Vlieg niet 's nachts of bij slecht weer zoals regen of onweer. Dit kan onregelmatige werking of verlies van controle.
	Gebruik het product niet wanneer het zicht beperkt is.
WOUNN	 Gebruik het product niet op regenachtige of besneeuwde dagen. Als er vocht (water of sneeuw) in een van de onderdelen van het systeem terechtkomt, kan dit leiden tot onregelmatige werking en verlies van controle. optreden.
Ø	 Interferentie kan leiden tot verlies van controle. Om de veiligheid van uzelf en anderen te garanderen, mag u het systeem niet gebruiken op de volgende plaatsen: In de buurt van plaatsen waar andere radiobesturingsactiviteiten kunnen plaatsvinden. In de buurt van hoogspanningsleidingen of antennes voor communicatie-uitzendingen. In de buurt van water met passagiersboten in de buurt.
	 In de buurt van hoogspanningskabels of communicatie-/zendantennes. Gebruik dit product niet als u moe of ongemakkelijk bent of als u stoffen gebruikt die uw vermogen om het product veilig te gebruiken kunnen verminderen.
	 De 2,4GHz frequentieband vereist altijd een zichtlijn van de zender naar de ontvanger. Vermijd grote obstakels die het signaal kunnen blokkeren of verstoren. Om een goede signaalkwaliteit te garanderen, mag ie de antenne van de zender niet vasthouden tijdens
	het gebruik.
	 Delen van het model, zoals motoren of ESC's, kunnen na gebruik enige tijd heet blijven en ernstige brandwonden veroorzaken.
	 Onjuist gebruik van dit product kan leiden tot ernstig letsel of de dood van de gebruiker en anderen. Lees en volg de instructies in de gebruikershandleiding om de veiligheid van uzelf en anderen te waarborgen.
	Om schade aan het model te voorkomen, moet u ervoor zorgen dat het product en het model correct zijn geïnstalleerd voor gebruik.
0	Schakel altijd eerst de ontvanger uit en dan pas de zender. Het uitschakelen van de ontvanger vóór de zender kan leiden tot verlies van controle.
	Controleer voor gebruik of alle servo's in de juiste richting bewegen.
	Zorg dat je binnen bereik blijft om controleverlies te voorkomen.
微信公众号	Bilibili Website Facebook





3

3. Product Beschrijving

De PL18EV is een zender die speciaal is ontworpen voor RC technische voertuigen en bied 18 PWM-kanalen en de mogelijkheid om het aantal kanalen uit te breiden via Digital Switch (DS)-functies. Hij beschikt over een 2,4GHz AFHDS 3 (derde generatie automatisch frequentie hopping digitaal systeem), ondersteunt de installatie van de FRM303 REmodule, bevat een trainerfunctie, kan PWM-uitgang converteren naar vermogensschakelsignalen en ondersteunt gedeelde modelbindingsmodi.

De PL18 EV is compatibel met verschillende RC voertuig- en robotmodellen.

3.1 Systeemeigenschappen

AFHDS3 (derde generatie automatisch frequentiesprongen digitaal systeem) is een nieuw ontwikkeld digitaal draadloos systeem. Het is compatibel met bidirectionele real-time datapakkettransmissie met één antenne en transparante transmissie van datastromen. Met de voordelen van het WS2A draadloze systeem en de nieuwe

2,4 GHz chip, kan het systeem dynamisch instellen: aantal kanalen, kanaalresolutie, bereik, anti-interferentie eisen en latentie om te voldoen aan de behoeften van verschillende gebruikers.

Bidirectionele Real-time datatransmissie met één antenne	Het systeem ondersteunt eenrichtings- en tweerichtingsverbindingen. Wanneer de zender in één richting zendt, kan de ontvanger gegevens van de zender ontvangen. Wanneer de zender in twee richtingen zendt. De ontvanger kan gegevens van de zender ontvangen en de zender kan ook gegevens van de ontvanger ontvangen, evenals de informatie van de temperatuur- en snelheidssensormodules.
Transparante transmissie van gegevensstromen	De onafhankelijke datatransmissiemodule is ingebouwd in het RF-systeem, dat datatransmissie via zender en transparante transmissie kan realiseren. Het kan worden gebruikt voor datatransmissie van vluchtregeling.
Intelligente RF- configuratie	Afhankelijk van de hardware, certificering, de hoeveelheid te verzenden gegevens, antistoring, latentie en afstandsvereisten past het systeem op intelligente wijze de overeenkomstige RF-configuratie aan om aan de vereisten van de gebruiker te voldoen.
Frequentiehoppin g met meerdere kanalen	De bandbreedte van dit systeem loopt van 2,402 GHz tot 2,480 GHz. Deze band is verdeeld in 140 kanalen. Elke zender schakelt tussen 16 kanalen (32 voor Japanse en Koreaanse versies) om interferentie van andere zenders te verminderen.
Uniek ID- herkenningss ysteem	Elke zender en ontvanger heeft zijn eigen unieke ID. Zodra de zender en ontvanger aan elkaar zijn gekoppeld, slaan ze elkaars ID op en maken ze alleen verbinding met elkaar. Als het systeem werkt en de ID's met elkaar overeenkomen, wordt de verbinding tot stand gebracht, anders is er geen verbinding tussen zender en ontvanger. Dit unieke ID-herkenningssysteem verzet zich tegen interferentie om het systeem stabieler en betrouwbaarder te maken. betrouwbaar.
Laag stroomverbruik	Het systeem is opgebouwd uit zeer gevoelige componenten met een laag stroomverbruik, waardoor de hoge gevoeligheid van de ontvanger behouden blijft, terwijl het slechts een tiende van het vermogen van een standaard FM-systeem verbruikt, wat de levensduur van de batterij aanzienlijk verlengt.
oumcer	nterbe ouwcenterb



微信公众号









微信公众号

Bilibili

Website

Facebook





De resetknop bevindt zich aan de onderkant van de zender zoals hierboven getoond. U moet de handgreep uit elkaar halen om hem te vinden. Druk hem in met een lang dun gereedschap, zoals een kleinere schroevendraaier.

Als de zender niet kan worden uitgeschakeld door op de twee **Aan/Uit-schakelaars** te drukken, reset de zender dan met de Resetknop.

3.2.1 Zenderantenne

De PL18 EV zender heeft een ingebouwde dubbele antenne. Wanneer de zender begint te werken, werkt de antenne automatisch, zonder extra handelingen.





standen: geleidelijk licht, knipperen en continu branden.

Wanneer het scherm aan is:

- Als RF is ingeschakeld zonder de ontvanger aan te sluiten (eenrichtingsverbinding met de ontvanger), brandt de blauwe indicator continu.
- Als RF uitgeschakeld is, brandt de gele indicator continu.
- Als de ontvanger in twee richtingen is aangesloten, brandt de groene indicator continu.

Wanneer het scherm uit is:

- 1. Als RF is ingeschakeld zonder de ontvanger aan te sluiten (eenrichtingsbinding met de ontvanger), kan het geleidelijke licht veranderen in cyaan, magenta en geel.
- 2. Als RF uitgeschakeld is, is het geleidelijke licht geel.
- 3. Als de ontvanger in twee richtingen is aangesloten, kan het geleidelampje veranderen in rood, groen en blauw.
 - De LED knippert snel in het groen om aan te geven dat de binding bezig is.
 - De LED knippert rood om aan te geven dat er een alarm is.
 - De LED is blauw: De zender is ingeschakeld totdat deze succesvol start.
 - In geval van uitschakeling: De huidige kleur verandert niet totdat de zender met succes wordt uitgeschakeld en de LED uit is

3.2.3 Stick/Knop(Hendel)/Knop/Trim

De PL18 EV heeft 2 sticks (linker stick en rechter stick), 6 schakelaars (SWB, SWD, SWE, SWF, SWG en SWH), 7 knoppen (of hendels) (VRA tot VRG), 2 zelfvergrendelende knoppen (SWA en SWC), 4 knoppen (SWL, SWI, SWJ en SWK) en 8 trimmen (TR1 totTR8).

Sticks: Geven verschillende waarden uit wanneer ze in verschillende posities staan, ze kunnen een continu signaal uitzenden. En ze kunnen worden gebruikt als functieregelaars.

Schakelaars: Er zijn schakelaars met twee standen en schakelaars met drie standen. Verschillende waarden komen overeen met

verschiltende posities. Ze kunnen worden gebruikt als functieregelaars en als schakelaars om de functie in of uit te schakelen.

Knop/Lever: De knoppen kunnen dezelfde functie uitvoeren als sticks. Een deel ervan kan worden gebruikt als trimregelaar. Knoppen: De knoppen kunnen dezelfde functie uitvoeren als schakelaars.

Trims: Voeren verschillende waarden uit wanneer ze omhoog/omlaag worden geschakeld. Ze kunnen worden gebruikt als functieregelaars, raadpleeg het hoofdstuk over Trim voor meer informatie.

3.2.4 Aanpassing van de stuurknuppel

Wordt gebruikt om de schroeven aan de achterkant van de zender aan te passen. De gimbalstick kan zelfcentrerend of nietzelfcentrerend zijn en de stickspanning/frictie veranderen.





Instelling:

Door de spanschroeven aan de achterkant van de zender aan te passen, kan de gimbalstick zelfcentrerend of niet-zelfcentrerend worden ingesteld en kan de voorkeur voor stickspanning worden gewijzigd.

Beschikbare opties:	1.5	Om de gimbalstick zelfcentrerend of niet-zelfcentrerend te	2.6	Om de verticale spankracht van van de gimbalsticks		
		centreren.		van de Simbusticio.		
	3.7	Om de horizontale spankracht van de gimbalsticks te	4 . B	Om de verticale wrijvingssterkte		
		Iveranderen.		van de gimbalsticks.		
•	Wann	erdeafstelling tegen de wijzers van de klok in word	t uitgevo	erd, is het volledige		
LET OP	bewegingsbereik van de schroef ongeveer 6 cirkels (van strak naar los). Pas op dat u de schroef niet te					
	ver verstelt, anders					
	ander	s valt de schroef eruit.				

Neem de rechter gimbal als voorbeeld:

Niet-zelfcentrerend 1.Gebruik een kruiskopschroevendraaier om de schroef ① tegen de klok in te draaien totdat de gimbal de gimbalnaar Zelfcentrerendstick verandert in zelfcentrerend.

naar Zelfcentrerend
 Draai schroef ③ linksom om de wrijvingssterkte aan te passen.
 Als je de sterkte van de terugkeer moet aanpassen, pas dan schroef ③ of ② aan om de sterkte van de terugkeer naar de middenpositie te veranderen, en om de sterkte met de klok mee te versterken, anders is het om te verminderen.
 Zelfcentrerend naar Niet-zelfcentrerend
 Gebruik een kruiskopschroevendraaier om de schroef ① met de klok mee af te stellen totdat deze vastzit, zodat de gimbalstick verandert in niet-zelfcentrerend.
 Draai de schroef ④ rechtsom om de wrijvingskracht te versterken.

Als u de centreerkracht moet aanpassen, past u schroef ③ aan en versterkt u de kracht door rechtsom te draaien en vice versa.

3.2.5 Voedingsschakelaars

Om foutieve activering te voorkomen, zitten er twee schakelaars aan de onderkant van de zender. Schakel de zender in of uit wanneer beide schakelaars tegelijkertijd worden ingedrukt.

3.2.6 Oplaadmodi

De PL18 EV kan op twee manieren worden opgeladen:

- 1. Steek de micro USB-kabel in de oplaadpoort om op te laden.
- 2. Gebruik het draadloze oplaaddock om op te laden (zoals weergegeven in de afbeelding)

Opmerkingen: opladen binnen het veilige bereik [3].

- 1. Laad hem op binnen het veilige bereik [4u@5V*2A/7u@5V*2A (draadloos opladen)]. Overladen kan leiden tot schade aan de batterij;
- 2. Om de levensduur van de batterij te verlengen, moet u deze goed ontladen als u deze lange tijd wilt opslaan (d.w.z. niet volledig opgeladen). Daarnaast moet u de batterij regelmatig opladen om schade als gevolg van langdurig niet-gebruik te voorkomen en moet u de batterij regelmatig opladen om schade door overontlading tijdens opslag te voorkomen, het wordt aanbevolen om de lithiumbatterij op te laden tot 40-50% van de capaciteit om deze te kunnen bewaren. Het wordt bijvoorbeeld aanbevolen dat het opslagvoltage van de lithiumbatterij 3,85V is in geval van bewaring. U moet de spanningswaarde van de batterij op totdat deze de genoemde spanningswaarde bereikt voordat u de batterij opnieuw bewaart. Gebruik de standaard oplaadkabel van deze zender. Onjuist gebruik kan schade aan de batterij veroorzaken en de levensduur ervan beïnvloeden.



Gebruik de standaard oplaadkabel van deze zender. Onjuist gebruik kan schade aan de batterij veroorzaken en de levensduur ervan beïnvloeden. levensduur beïnvloeden.

■
 ■
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●

Bilibili

Website



Facebook





4. Instellen vóór gebruik

Volg voor gebruik de instructies en richtlijnen in dit hoofdstuk.

4.1 Ontvanger en servo installeren

Volg deze richtlijnen om ervoor te zorgen dat de ontvanger op een geschikte plaats in het model wordt gemonteerd, om een stabiel signaal en een maximaal bereik te garanderen en om externe interferentie te beperken:

Let op het volgende bij het installeren van de ontvanger:

- 1. Zorg ervoor dat de ontvanger niet wordt geïnstalleerd in de buurt van ESC's of andere bronnen van elektrische ruis.
- 2. Houd de antenne van de ontvanger uit de buurt van geleidende materialen, zoals koolstof of metaal. Voor een normale werking moet er minstens 1 cm ruimte zijn tussen de antenne en het geleidende materiaal.

	Schakel de ontvanger niet in t	iidens de installatie om schade te voorkon	nen
رو	receation	,	lenter Bo
elbourne		Modelbo	JMC
	illien		
INCE	nterBan		wenter Bo
		で 後信公众号 して	te Facebook



Bedieningsrichtlijnen

Volg deze richtlijnen om de zender en de ontvanger in te stellen.

5.1 Inschakele

n

Opmerking: Nadat de firmware van de zender is bijgewerkt, wordt het systeem automatisch ingeschakeld en verschijnt de wizardinterface. Volg de aanwijzingen op de interface om de stickkalibratie in te stellen (ST. Cali,) en RF bijwerken) en klik vervolgens op Start. Volg anders de onderstaande stappen om in te schakelen Ξ.

Opmerking: Deze functie is bijgewerkt in versie 1.0.30.

- Controleer of de batterij volledig is opgeladen;. 1.
- 2. Houd beide aan/uit-schakelaars ingedrukt totdat het scherm oplicht en de LED van de zender cyaan oplicht.
- 3. Volg de aanwijzingen om de zender in te schakelen.
 - Of u de zendfunctie wilt inschakelen. Als RF niet nodig is voor deze inschakeling, kan de zendfunctie worden uitgeschakeld.
 - Of de schakelaar in een veilige stand staat. (Een rode achtergrond op een bedieningselement geeft aan dat de positie moet worden aangepast). Controleer de positie van de schakelaar aan de hand van de aanwijzingen en zet hem in de juiste stand.



5.2 Binden

ATTENTIE

Opmerking: Deze functie is bijgewerkt in versie 1.0.30.

De zender en ontvanger zijn in de fabriek vooraf ingebonden. Als u de ontvanger opnieuw moet binden of moet vervangen door een andere ontvanger, moet u de ontvanger binden met de zender.

A	•	Schakel de servo uit terwijl de zender en ontvanger aan het binden zijn. Anders kan er gevaar ontstaan.
VIA WAARSCHUWING	•	Nadat het bindingsproces is voltooid, schakelt u de ontvanger uit en vervolgens weer in.
WAAKSCHOWING		en controleert u of de zender en ontvanger met succes zijn verbonden.

Dit systeem heeft een bindingswizardfunctie. Wanneer u voor het eerst de bindingsinterface opent, verschijnt de bindingswizardinterface. Als u de bindingswizard wilt sluiten, kunt u de optie 'Niet opnieuw vragen' aanvinken of uitschakelen via Systeem. Als de functie 'Gebruik de bindinstellingsgids' is ingeschakeld en de bindingsinterface is ingesteld op standaard en er is geen ontvanger gebonden, dan wordt de bindwizardfunctie geactiveerd. ouwcenter















5,2.2 Bindingsinstelling

In de interface van de Bindingswizard klikt u op Bindingsinstelling>> om de interface van de Bindingsinstellingen te openen.

RF-systeem: Routine 18ch

Het Routine 18ch-systeem is ontworpen om te binden met verbeterde editie-ontvangers en biedt 18-kanaals communicatie. Het ondersteunt zowel eenrichtings- als tweerichtingsbinding en kan binden met 1, 2 of meerdere ontvangers om te voldoen aan verschillende toepassingsbehoeften.

Bindende interface voor 1 ontvangers:



Stappen voor het binden van één ontvanger:

Instellen:

JUN

- 1. Tik op≡ (op de webinterface) > RX setup> Bind setting om het menu te openen.
- 2. Selecteer indien nodig Tweewegcommunicatie volgens de ontvanger en communicatievereisten. Indien aangevinkt, is het tweerichtingscommunicatie; en stel dan het juiste startkanaal in. Klik op Bind om de zender in de bindmodus te zetten.
- 3. Zet de ontvanger in de bindmodus.
- 4. De LED van de ontvanger stopt met knipperen en brandt continu, wat aangeeft dat het bindingsproces is voltooid.
 - Wanneer de zender in de eenrichtingsmodus in de bindstatus komt, nadat de LED van de ontvanger langzaam knippert, zet dan de zender in de bindstatus. bindingstoestand te verlaten. Op dat moment brandt de ontvanger-LED continu, wat aangeeft dat de binding succesvol is.
- 5. Controleer of de zender en ontvanger normaal werken en herhaal de stappen als er zich problemen voordoen.

Stappen voor het binden van twee ontvangers: Instellen:

- Bidirectioneel, Mul RX en S-Tele zijn aangevinkt (als Mul RX is 1. aangevinkt, is S-Tele standaard aangevinkt).
 - Stel het startkanaal van de primaire ontvanger in.
 - Het standaard startkanaal is 1. Je kunt het juiste startkanaal naar wens instellen. Als het is ingesteld op 1 (d.w.z. Primaire ontvanger CH1 komt overeen met zender CH1), klik dan op Binden, de zender gaat naar de bindstatus en zet vervolgens de primaire

ontvanger in de bindingstoestand om de binding te voltooien.

- 3. Stel het startkanaal van de secundaire ontvanger in.
 - De standaardinstelling is 1. Je kunt het juiste startkanaal • naar wens instellen. Als het is ingesteld op 7 (d.w.z. secundaire ontvanger CH1 komt overeen met zender CH1), klik dan op Binden, de zender gaat naar de bindstatus en zet vervolgens de secundaire ontvanger in de bindstatus om de binding te voltooien.
- 4. Controleer of de zender en ontvanger normaal werken en herhaal de stappen als er zich problemen voordoen.







Website



Facebook



	RX 🔀 🖸 1: FlySł	(y01	TX 🗾	Bind s	setting	
	RF System	THE				
\bigcirc	Routine 18ch	1000			Jo-Tele	\sim
				PECEIVER	<u> </u>	
	Classic 18ch	Primary Secondary				
		Star.	1	7		
	R. 18CH-DS	chan.	·	<u> </u>		
		RX				
		Bind		Bind		

Jouwcenter Baillie

15

Paladin 🚥

Stappen voor het binden van meer dan twee ontvangers: Instellen:

Vink Tweeweg en Mul RX aan en vink S-Tele niet aan. 1.

- 2. Raadpleeg stap 2 van "Stappen voor het binden van twee ontvangers" om de binding tussen de zender en de primaire ontvanger te voltooien.
- 3. Voor het binden van de secundaire ontvanger moet u het aangepaste poortprotocol en Start instellen. kanaal van de secundaire ontvanger 1. Na het binden kunt u dit niet meer wijzigen.
 - Stel het Newport-protocol in via de functie Aangepast poortprotocol.
 - En raadpleeg stap 3 van "Stappen voor het binden met twee ontvangers" om het startkanaal in te stellen en het binden met de secundaire ontvanger Lie beëindigen.
- En zo meer secundaire ontvangers met de zender te binden. 4.
- 5. Controleer of de zender en ontvanger normaal werken en herhaal de stappen als erzich problemen voordoen.

Opmerking: Voor meer dan twee ontvangers,

- Om de nauwkeurigheid van de gegevens die van de primaire ontvanger worden teruggezonden te garanderen, dient u alleen de primaire ontvanger te binden.
- Extra ontvangers kunnen als secundaire ontvangers met de zender worden verbonden, maar de ontvanger stuurt geen informatie terug (vergelijkbaar met een eenrichtingsverbinding).

Als je meer ontvangers bindt, kun je verschillende startkanalen of hetzelfde startkanaal voor de secundaire ontvangers instellen. Als hetzelfde startkanaal is ingesteld, zal het uitgangssignaal identiek zijn.



RF-systeem: Classic 18ch

JOUNC

Om de Classic Edition-ontvanger te binden, die 18-kanaals communicatie ondersteunt. Het biedt zowel bidirectionele als eenrichtingsbinding en ondersteunt binding met een enkele ontvanger.



uncenter Baillie Voor een inleiding tot de Classic 18ch interface en bindingsstappen, kunt u de instructies van de Routine 18ch raadplegen.





Website



RF-systeem: R. 18CH-DS

Bind een enhanced edition ontvanger met DS-functionaliteit, zoals de FGr12B ontvanger (firmwareversie V1.0.22 en hoger). Dit RFsysteem is voor tweewegcommunicatie en ondersteunt het binden van één of twee ontvangers (1 primair en 1 secundair).

In dit systeem kun je de digitale schakelaarmodus instellen op 3-positie DS of 2-positie DS.

- Als je het instelt op 3-positie DS, voegt het acht 3-positie digitale schakelkanalen toe, waardoor het communicatie biedt voor maximaal 26 kanalen. Het ondersteunt PPM1-DS (Nautic futaba), PPM2-DS (Nautic graupner) of PWM digitale schakelkanalen (d.w.z. kanalen S1 tot S8).
- Als dit wordt ingesteld op 2-positie DS, worden er tweeëntwintig 2-positie S.BUS-DS (Truck modified) protocol digitale schakelkanalen toegevoegd, waardoor de oorspronkelijke kanalen 15 en 16 niet meer functioneel zijn en er communicatie is voor maximaal 38 kanalen. De nieuw toegevoegde kanalen zijn S1 tot S22. Houd er rekening mee dat kanalen 15 en 16 op dit moment nog data-uitgang hebben en signalen verzenden voor S1 tot S22; vermijd het gebruik van kanalen 15 en 16 voor PWM-, S.BUS-, i-BUS- en i-BUS2-protocolsignalen.

Raadpleeg hoofdstuk 7.23 over Digitale schakelaar (DS) voor een inleiding tot de digitale schakelaarfunctie.



Klik om de digitale schakelaar om te schakelen tussen 3-positie DS en 2-positie DS.

Klik op (?), de pop-up 'Digitale schakelinstructie' verschijnt.

Om het startkanaal voor de secundaire ontvanger in te stellen, en het bereik is van 1 tot 18 of S1 tot S8.

Wanneer de digitale schakelaarmodus is ingesteld op '2positie DS', is het instelbereik 1 tot 18.

voor een inleiding tot de R. 18CH-DS bindingsstappen, kunt u de Routine 18ch gerelateerde instructies raadplegen.

RF-systeem: Gedeeld model

Deze modus is ontworpen voor gedeelde modeltoepassingen. Als een model door meerdere zenders moet worden bestuurd, kunt u ze via dit RF-systeem aan elkaar koppelen. Vervolgens kunt u meerdere zenders via dit RF-systeem aan elkaar koppelen met de ontvanger van de klassieke versie in het geval van het instellen van Sharing ID2 of de ontvanger van de verbeterde versie in het geval van het afzonderlijk instellen van Sharing ID1. Beide opties bieden 18-kanaals communicatie. Dit RF-systeem ondersteunt tweewegcommunicatie en maakt het mogelijk om een ontvanger te binden.



Paladin 🚥

Ga als volgt te werk (neem de verbeterde versie van de ontvanger als voorbeeld): Instellen:

- Tik op Model delen en stel model delen in op ID1 delen. 1.
- 2. Tik op Binden om zender 1 in de bindstatus te brengen.
- 3. Zet de ontvanger in de bindstatus wanneer de LED van de ontvanger stopt met knipperen en constant brandt, wat aangeeft dat het bindproces is voltooid. Schakel vervolgens zender 1 uit.
- 4. Raadpleeg de bovenstaande stappen, voltooi de binding tussen zender 2 en ontvanger en schakel vervolgens zender 2 uit.
- 5. Raadpleeg de bovenstaande stappen 3~4 en bind de ontvanger indien nodig met meer zenders.
- Schakel de zender 1 in en schakel de zender 2 uit, op dat 6. moment zullen de zender 1 en de ontvanger normaal verbinding maken; schakel vervolgens de zender 1 uit en schakel de zender 2 in, op dat moment zullen de zender 2 en de ontvanger normaal verbinding maken. Als er een afwijking is, herhaalt u de bovenstaande stappen om opnieuw te binden.

Nadat de verbinding tot stand is gebracht, wordt het model bestuurd door de zender waarmee de ontvanger in eerste instantie verbinding heeft gemaakt. Als het model door andere zenders moet worden bestuurd, schakel dan eerst de zender uit die op dat moment op het model is aangesloten (of schakel deze over op een ander model) en controleer of de failsafe-instellingen juist zijn ingesteld.

Opmerking: Wanneer meerdere zenders zijn ingeschakeld, is er een kleine kans dat de ontvanger door verschillende zenders wordt aangestuurd. Het wordt aanbevolen om niet meerdere zenders tegelijk in te schakelen.

eloouwcenter Baillien













Jouwcenter Baillie

19

75,3 Controles vóór gebruik

Voer de volgende stappen altijd uit voor elke bediening:

- 1. Inspecteer het hele systeem om er zeker van te zijn dat alles werkt zoals verwacht
- 2. Voer een bereiktest uit zoals beschreven in het hoofdstuk Bereiktest in deze handleiding.

GEVAAR	Gebruik het model niet als er zich abnormaal gedrag voordoet tijdens de test.			
GEVAAR	Overschrijd het maximale nominale bereik niet tijdens het gebruik.			
LET OP	Interferentie van andere zendapparatuur kan de signaalkwaliteit verminderen.			
	illiet	llie		
5.4 Uitschakelen				
Volg deze stappen om het systeem uit te schakelen:				
1. Schakel de ontvanger uit.				

5.4 Uitschakelen

- 1. Schakel de ontvanger uit.
- Houd beide aan/uit schakelaars van de zenders tegelijkertijd ingedrukt, waarna de uitschakelinterface wordt weergegeven met de 2. melding "Shutting down...Please wait!". . Het systeem wordt automatisch uitgeschakeld nadat de gegevens zijn opgeslagen.



Om het risico te vermijden dat u de controle over het model verliest, moet u altijd eerst de ontvanger uitschakelen voordat u de zender uitschakelt. Modelt voordat u de zender uitschakelt.











6. Systeeminterface

Opmerking: deze functie is bijgewerkt in versie 1.0.30.

Dit is een inleiding tot de Home-interface van de zender.

6.1 Home-overzicht

De Home-interface geeft informatie weer die betrekking heeft op het model, zoals sensorinformatie en functiestatus.

Home1









Home5

IN

Home 5 wordt alleen weergegeven wanneer R. 18CH-DS van het RF-systeem is geselecteerd, dat wordt gebruikt om de status van de digitale schakelaar weer te geven.

Het RF-systeem is ingesteld op R. 18CH-DS en de "Digitale schakelaarmodus" is ingesteld op 3-positie DS.



Status van digitale schakelaar weergeven (S1~S8) Veeg omhoog en omlaag om alle schakeltoestanden weer te geven. Tik om de schakeltoestand te wisselen (Aan de schakelaar is geen bediening toegewezen).

Het RF-systeem is ingesteld op R. 18CH-DS en de "Digitale schakelaarmodus" is ingesteld op 2-positie DS.



Status van digitale schakelaar weergeven (S1~S22) Veeg omhoog en omlaag om alle schakeltoestanden weer te geven. Tik op om de status van de schakelaar te wijzigen (Aan de schakelaar is geen bediening toegewezen).





6.2 Menu-interface

, CIIM

In dit gedeelte vindt u een korte inleiding over het gebruik van de functiesymbolen.

6.2.1 Functiepictogrammen

	Het scherm/de functie is vergrendeld. U kunt alleen naar links of rechts vegen om naar de home-interfaces te gaan. interfaces.		Scherm/Functie is ontgrendeld.	
$\overline{\mathbf{x}}$	Functie is uitgeschakeld.	F	Functie is geactiveerd.	
	De standaardinstelling herstellen.	+	De waarde verhogen.	aillie
	Schakelaars toewijzen.		De waarde verlagen.	
	Voor alle omstandigheden		/oor de huidige conditie	
Nodelboun			Modelpourn	
	center Baillien		NCE	nter Baillie
		D D D D D D D D D D D D	10-elbourn	23



7. Functie-instellingen

Dit hoofdstuk introduceert de standaardfuncties in het functiemenu. Tik op 🖃 op het startscherm om het functiemenu te openen, veeg naar links of rechts om tussen functiemenu's te schakelen.









i C'i D

Website





TX 🗾 I

Disp serve

CH2(Right track)

CH4(Hyd.pump1)

CH6(Small arm)

CH2(Right track

CH4(Hyd.pump1

CH6(Small

CH8(Lamp)

CH8(Lamp

RX X 1: FlySky01

CH1(Left track)

CH3(Plat.turn)

CH5 (Big arm

C11: FlySl

Condition 1:

CH3 (Plat. tu

CH5 (Big an

150 100 CH7 (Bucke

CH1(Left track

150 100 0 CH7 (Bucket)

Condition 1:

7,1 Servo's uitschakelen

Om de real-time uitgangswaarde van elk afzonderlijk kanaal weer te geven en de modus voor het testen van alle 18 kanalen te activeren.

Servo's weergeven

Instellen:

- 1. Raak Disp servos aan om het menu Display Servos te openen.
- 2. Schakel de regelaar die overeenkomt met het kanaal.
- 3. De real-time uitgangswaarde bekijken via deze functie. Tik op≰ om terug te keren.

Kanaaltest

Wanneer automatische detectie van servo's is ingeschakeld, bewegen 18 servo's langzaam binnen hun maximale slagbereik. Wees voorzichtig.

Instellen:

- 1. Tik op om de kanaaltestmodus te activeren. Er verschijnt een promptvenster en klik op Ja om te starten. Wanneer de testmodus actief is, zullen alle kanalen langzaam door hun volledige bewegingsbereik bewegen.
- 2. Tik nogmaals op dit pictogram om de testmodus af te sluiten.

•



Om ongelukken te voorkomen: activeer deze functie niet wanneer de zender is aangesloten op de modellen of wanneer de motoren van het model worden gestart.

7.2 Functietoewijzing

Opmerking: Deze functie werd bijgewerkt in versie 1.0.30.

Met deze functie kunt u de functies, bedieningen en trimmen van de 18 kanalen opnieuw toewijzen volgens de huidige modelstructuur of bedieningsgewoonten.



Functie-items toewijzen

- Om trimknoppen toe te wijzen aan elk kanaal. Instellen:
- 1. Tik op de functie die moet worden ingesteld en open het menu.
- 2. Tik op een geschikte functie.
- 3. Als u een hulpkanaal voor de bediening wilt maken, tikt u op Aangepast: (AUX.1) en voert u met het zachte toetsenbord een toepasselijke naam in op het pop-upmenu. Tik op **K** om terug te keren.

Opmerking: Voor verschillende talen moet de naam van het hulpkanaal respectievelijk worden ingesteld.

Besturing toewijzen

Om specifieke bedieningselementen in te stellen die overeenkomen met elk kanaal. De toewijsbare regelaars zijn onder andere schakelaars (of knoppen) SWA tot SWL, logische schakelaars LS1 tot LS3, sticks J1 tot J4 en knoppen (of hendels) VRA tot VRG.

Instellen:

- 1. Tik op de regelaar die je wilt toewijzen en open het menu.
- 2. Tik op de bediening in het menu om te voltooien.

Opmerking: Voor SW-achtige schakelaars kunt u deze selecteren door de corresponderende fysieke schakelaar op de zender om te zetten.

Parameters voor bediening instellen

Nadat de besturingstoewijzing is voltooid, kunt u de bijbehorende parameters instellen. De parameters verschillen per besturing.

• Voor opeenvolgende soort schakelaars kunt u Normaal,

Omgekeerd, Hoog en Laag selecteren.

Normaal/Achteruit betekent dat de corresponderende regelverhouding verandert van -100% naar 100% wanneer de regelaar van "omlaag" naar "omhoog" wordt bewogen. Het omgekeerde geldt voor Reverse. Met andere woorden, als de opeenvolgende schakelaars van "omlaag" naar "omhoog" worden bewogen, verandert de bijbehorende regelverhouding van 100% naar -100%.

Voor Hoog of Laag schakelt de regelverhouding alleen tussen -100% en 100% en het middelste gebied is het hysteresisgebied. Als u Hoog selecteert, is de regelverhouding 100% in de hoge stand en -100% in de lage stand. Het is elpouncenter











Paladin essev



Bilibili

Website Facebook

omgekeerd voor Laag.

Voor SW-soort schakelaars kunt u Normaal of Omgekeerd instellen. Normaal betekent dat de regelverhouding -100% is wanneer de bedieningspositie in de lage stand is en 100% wanneer de bedieningspositie in de hoge stand is (de regelverhouding van de neutrale stand in de schakelaar met drie niveaus is 0%).

Het omgekeerde geldt voor Reverse. Met andere woorden, de regelverhouding van SW-schakelaars is 100% in de lage stand en -100% in de hoge stand.

• Voor logische schakelaars kun je de parameters niet instellen. Als de logische schakelaar AAN staat, betekent dit dat de regelverhouding 100% is. UIT betekent dat de regelverhouding -100% is.

Instellen:

- 1. Tik op de regelaar, zoals VRA, en klik vervolgens op Normaal of Omgekeerd.
- 2. Tik op Hoog en vervolgens op om het volgende menu te openen. Na het selecteren van Beneden of Boven wordt het geselecteerde item lichtgroen.
- 3. Klik op+ of om de waarden voor Up-side en Down-side naar het gewenste punt te wijzigen. Tik op om terug te keren.

Functietrimmen toewijzen

Om trimknoppen toe te wijzen aan elk kanaal. Toewijsbare regelaars zijn TR1 tot TR8 trimknoppen en VRA tot VRC knoppen.

Instellen:

Ga naar het Trim-menu en tik op de trimknop in het menu om te voltooien

Opmerking: Voor TR-soortschakelaars kunt u deze selecteren door de corresponderende fysieke knop op de zender aan te raken.

U kunt de gerelateerde parameters voor de trimknop instellen nadat de trimtoewijzing is voltooid. De trimmodus en de trimsnelheid kunnen worden ingesteld.

In de trimstand kunt u Normaal, Centraal max (middelste MAX), Hoog max (hoogste MAX) en Laag max (laagste MAX) selecteren. Normaal betekent normale trimwerking (lineair). Central max betekent de maximale trimafstelling in de neutrale stand en geen trimafstelling in de lage en hoge standen. Hoog max betekent wanneer wanneer de functieregelaar in de hoogste stand staat, de trimafstelling maximaal is; wanneer de regelaar de laagste stand nadert, neemt de afstelling geleidelijk af totdat het









Website



XX XI 1: FlySky0 SWF SWB. 1.5₩ SWH SWE SWG SWA •--VRD VRE Normal JЗ J2 Revers J4 J1 High VRF VR Low SWJ/I SWLZK Ő VRB Tik op om de regeltoewijzing te annuleren. RX X 101 1: FlySky01 ТХ CH1Ctrl Down side 50% Up side Modelpounce

Als er geen trimknop is geselecteerd.





vermindert tot 0 bij de laagste stand. Low max betekent dat wanneer de functieknop in de laagste stand staat, de trimafstelling maximaal is; naarmate de knop de hoogste stand nadert, neemt de afstelling geleidelijk af tot 0 in de hoogste stand.

Trim rate Het totale bereik van het kanaal dat kan worden geregeld met de trimknop. Een negatieve waarde geeft het omgekeerde aan.

Opmerking: De instelling van de trimfrequentie is dezelfde als die van de trimstand in alle andere modi. Wanneer de trim niet is toegewezen, kan de triminstelling niet worden ingesteld en blijven de ingestelde parameters behouden.

Volg de onderstaande stappen om in te stellen:

rente

- 1. Tik op Trim set om de trim-instellingsinterface te openen.
- 2. Klik op het optievak rechts van Trimmodus en selecteer de juiste trimmodus volgens de beschrijving hierboven.
- 3. Tik op Trimsnelheid en klik op + of om de waarde van de trimsnelheid op het gewenste punt in te stellen. Klik vervolgens op om terug te keren naar de vorige interface.



7.3 Modelinstelling

Opmerking: deze functie is bijgewerkt in versie 1.0.32

Met deze functie kunt u gerelateerde instellingen van modellen bedienen, waaronder modelnaam, schakelmodel, modelstructuur, instellen als racemodus, modelcombinatie, aangepast hoofdmenu, het huidige model herstellen, model kopiëren en model importeren of exporteren.

7.3.1 Modelnaam

Om het model een naam

te geven. Instellen:

- 1. Tik op Modelnaam en er verschijnt een zacht toetsenbord.
- 2. Voer er een nieuwe naam voor in met het zachte toetsenbord. Tik op Com terug te keren. De lengte van de modelnaam wordt ste: Baillier Baillier Baillier Baillier beperkt door het weergavebereik van de bovenste statusbalk.



Bilibili

微信公众号



RX X C11: FlySky01

_ _ _ _ _ _ _ _ _ _ _ _ _

Switch model: (1)

FlySky01 1 2 3 4 5 6 7 8 9 0

q

а s d f g h

Model name: (FlySky01)

е

7 х

RX 🔀 🖸 1: FlySky01 TX 💼

t

с

v

v

b

u i о р

i.

n m Enter

k Т

X



TX

Are you sure to switch the current model?

Yes

RX X C11: FlySky01

1 FlySky01

2 FlySky02

3 FlvSkv03

4 ElvSkv04 5 FlySky05

7.3.2 Model wisselen

JUN

Met deze functie kunt u van model wisselen.

Het systeem kan maximaal 20 groepen modelgegevens opslaan, inclusief alle instellingsgegevens behalve de systeeminstellingen.

Instelling:

U kunt het te gebruiken model rechtstreeks in de lijst selecteren en Ja selecteren in het pop-up dialoogvenster om het model te wisselen.



RX

11: FlySky

7.3.3 Modelstructuur

Selecteer de modelstructuur en functie die overeenkomen met het momenteel geconfigureerde modeltype. Met deze functie kunt u het weergegeven modelbeeld wijzigen.

Het modelbeeld weergeven Nadat u hier hebt geklikt, kunt u het modelbeeld in het rechterdeel van de interface selecteren. Verplaatsing

smodus Nadat u hier hebt geklikt, kunt u de modus selecteren in de rechterhelft van de interface selecteren. Optional

Na hier te hebben geklikt, kunt u de functie selecteren in het in het rechterdeel van de interface.

Opmerking: de optionele functie bevat nu extra functies, zoals Connector, Capstan, enz.

ouwcenter Baillie **40000** Model picture 0 ove: Tracke Optional

Setup:

- 1. Ga naar het menu Modelstructuur.
- 2. Tik op Move: Tracked, klik vervolgens op het juiste functie-item volgens het huidige model en klik op Yes in de pop-upinterface.
- 3. Raak Optioneel aan en klik vervolgens op het juiste functieitem.
- 4. Klik op < om terug te keren



RX 🔀 🚺 1: FlySk	:y01 TX 🗾 I	Model structure	<
Model picture			
Move: Tracked		~	80

ouncer

29

6)







Website



Facebook





7,3.5 Modelcombinatie

Met deze functie kun je meerdere modellen selecteren om een modelcombinatie te maken en er een schakelaar aan toewijzen. Wanneer de modelcombinatie het huidige model omvat, kan het gecombineerde model worden geschakeld met de voorkeuzeschakelaar. Houd er rekening mee dat alleen een 3-standenschakelaar kan worden toegewezen: het model schakelt als de schakelaar in de omhoog- of omlaag-stand staat, waarbij de middelste stand ongeldig is.

Instellen:

- 1. Ga naar het menu Modelcombinatie.
- 2. Tik op de modellen die gecombineerd moeten worden en klik op OK in het promptmenu.
- 3. Tik op om het schakelaartoewijzermenu te openen en een schakelaar toe te wijzen, klik dan op interug te keren.



7.3.6 Aangepast hoofdmenu

Je kunt de sorteer- en verbergfuncties van het hoofdmenu aanpassen. Klik op het kleine vakje. Selecteer het om het menu weer te geven. Deselecteer het om het menu te verbergen.

Instellen:

- 1. Het aangepaste hoofdmenu openen.
- 2. Selecteer een menu dat moet worden verplaatst (gemarkeerde items zijn geselecteerd).
- 3. Klik op Omhoog verplaatsen of Omlaag verplaatsen om de menuvolgorde te wijzigen.

	TX Custom main men	
Main menu	Disp	
1 Disp servos	Mayour	
2 Func assign		
3 Models		
4 RX setup	Move do	
5 Sensors		
bound	center	Bar

Nodelloc









Facebook

31



RX X C1 1: FlySky01 Model structure

Model combin

Custom main

Restore the

Copy model

RX X 1011: FlySky0

1 FlySky01

2 FlySky02

3 FlySky03

4 FlySky04

5 FlySky05

2 FlySky02

3 FlySky03

4 FlySky04

5 FlySky05

6 FlySky06

RX 🔀 🖸 1: FlySky01

The will restore

the model 1

(FlySky01)

to defaults. Are you sure?

The model 1

(FlvSkv01)

is the source.

Are you sure?

TX 🗾

This will copy

the model 1

(FlySky01) to the model 3

(FlySky03). Are you sure?

No

No

anter Bailli

7.3.7 Het huidige model herstellen

Met deze functie kunt u de corresponderende modelgegevens herstellen naar de standaard fabrieksinstellingen (om verkeerde bediening door de gebruiker te voorkomen, geeft het systeem na het klikken een dialoogvenster weer voor herbevestiging).

Instellen:

Klik op Herstel het huidige model en klik vervolgens op Ja om te voltooien.

Opmerking: Als er een ontvanger op de zender is aangesloten, schakelt u de ontvanger uit voordat u deze functie uitvoert.

7.3.8 Model kopiëren

Met deze functie kunt u de gegevens van een model kopiëren naar een ander model.

Bij het opzetten van een nieuw model kunt u deze functie gebruiken om bestaande modelgegevens te kopiëren en vervolgens verschillende onder delen te wijzigen zonder de instellingen te hoeven herhalen. Dit is erg handig.

Instellen:

1. Open het menu Kopieer model en selecteer vervolgens een model als kopieerobject.

Selecteer het doel van het kopiëren en klik op Yes in het pop-up venster om te voltooien.

Opmerkingen:

- 1. Na het kopiëren worden de modelgegevens van de bestemming overschreven door de modelgegevens van het gekopieerde object.
- 2. Wees voorzichtig bij het kopiëren van het model, de modelgegevens kunnen niet worden hersteld nadat ze zijn overschreven.

7.3.9 Model importeren of exporteren

Het model importeren of exporteren.

Instellen:

Klik om het model te importeren/exporteren. U moet inloggen op de officiële website van FLYSKY om de firmware (Flysky Assistant V3.0) te downloaden en vervolgens te bedienen op een pc.









wenter Baillie

Website

Facebook


7,4 RX Instelling

Deze sectie is een inleiding tot de ontvangerfuncties.

7.4.1 Bind Instelling

Gebruikt om de zender in de bindstatus te brengen, om te binden met de ontvanger.

Raadpleeg 5.2 Binding voor specifieke bindingsinstructies.

7.4.2 Aangepast poortprotocol

Stel de signaaltypes in die door de ontvangerpoort worden uitgevoerd. De linkerkant van deze interface toont de configureerbare poorten en de rechterkant toont de beschikbare protocolopties. De signaaltypes die kunnen worden ingesteld voor de ontvangerinterface variëren onder verschillende RF-systemen:

- Voor Routine 18ch kan de Newportpoort van de ontvanger worden ingesteld op signaaltypes zoals PWM, PPM, S.BUS, i-BUS-IN, i-BUS-OUT en i-BUS2.
- Voor Classic 18ch kan de i-BUS/SERVO-poort van de ontvanger worden ingesteld op signaaltypen als S.BUS, i-BUS-IN en i-BUS-OUT. CH1-poort van de ontvanger worden ingesteld op signaaltypes zoals PWM en PPM.
- Voor R. 18CH-DS, wanneer de digitale schakelaarmodus is ingesteld op 3-Positie DS, kan de Newport-poort van de ontvanger worden ingesteld op signaaltypen waaronder PWM, PPM, PPM1-DS, PPM1-DS en PPM1-DS. (Nautic futaba), PPM2-DS (Nautic graupner), S.BUS, i-BUS-IN, i-BUS- OUT en i-BUS2; wanneer de digitale schakelmodus is ingesteld op 2-Position DS, kan de Newport-poort van de ontvanger worden ingesteld op signaaltypen zoals PWM, PPM, S.BUS, S.BUS-DS (Truck modified), i-BUS-IN, i-BUS-OUT en i-BUS2.









Routine 18ch

RX 🔀 🞦 1: FlySky01	TX 💶	Port protocol	<
	PWM		
NPA: (PWM)	РРМ	\bigcirc	
NPB:(PWM)	S. BUS	\bigcirc	
NPC: (PWM)	i-BUS-IN	\bigcirc	
NPD: (PWM)	i-BUS-OUT	\bigcirc	6
	i-BUS2	\bigcirc	6
		•	Ο

unctie is bijgewerkt in versie 1.0.30.



R. 18CH-DS 3-positie DS

RX 🔀 🖸 1: FlySky01	TX 🔳	Port protocol	<
	PWM	\bigcirc	
NPA: (PPM1-DS)	PPM	\bigcirc	
NPB: (PWM)	PPM1-DS (Nautic futaba	a) 🔘	
NPC: (PWM)	PPM2-DS (Nautic graup	ner) 🔘	
NPD: (PWM)	S. BUS	\bigcirc	\bigcirc
	i-BUS-IN	\bigcirc	
	i-BUS-OUT	\bigcirc	
	i-BUS2	\bigcirc	\bigcirc

R 18CH-DS 2-positie DS

RX X 10011: FlySky01		Port protocol	
	PWM	\bigcirc	
NPA: (S. BUS-DS)	PPM	\bigcirc	
NPB: (PWM)	S. BUS	\bigcirc	
NPC: (PWM)	S. BUS-DS (Truck modifie	ed)	
NPD:(PWM)	i-BUS-IN	\bigcirc	
	i-BUS-OUT	0	\bigcirc
	i-BUS2		\bigcirc
1001	ncer		

33

Website

Facebook

Paladin essev

Bij het model Shared zijn de poortsignaaltypes hetzelfde als onder Routine 18ch wanneer de deelmodus is ingesteld op Shared ID1; wanneer de deelmodus is ingesteld op Shared ID2 zijn de poortsignaaltypes hetzelfde als onder Classic 18ch.

Opmerkingen:

- Voor de multi-ontvangermodus met S-Tele geselecteerd, kunt u de uitgangssignaaltypes instellen voor de poorten van zowel de primaire als de secundaire ontvangers. De secundaire ontvanger ondersteunt echter geen externe sensoren, dus het poortprotocol kan niet worden ingesteld op i-BUS-IN.
- Signaaltypes die slechts eenmaal kunnen worden geselecteerd voor meerdere Newports zijn PPM, S.BUS, i-BUS-IN en i-BUS-OUT. Als NPA bijvoorbeeld i-BUS-OUT selecteert, dan kunnen NPD, NPC en NPB niet nogmaals i-BUS-OUT selecteren.
- 3. Als een Newport i-BUS-IN of OUT selecteert, kunnen andere Newports i-BUS2 niet selecteren. Omgekeerd geldt dat als een Newport i-BUS2 selecteert, andere Newports i-BUS niet kunnen selecteren. Voor i-BUS2 en PWM kunnen Newports ze echter wel herhaaldelijk selecteren.
- 4. Voor PPM, PPM1-DS (Nautic futaba) en PPM2-DS (Nautic graupner) geldt dat slechts één Newport-poort één van deze kan selecteren. Dat wil zeggen, als NPA PPM1-DS (Nautic futaba) selecteert, dan kunnen NPD, NPC en NPB niet opnieuw PPM, PPM1-DS (Nautic futaba) of PPM2-DS (Nautic graupner) selecteren.
- 5. Voor S.BUS en S.BUS-DS (Truck gewijzigd) kan slechts één Newport een van deze instellen. Dat wil zeggen, als NPA S.BUS-DS (Truck gewijzigd) selecteert, dan kunnen NPD, NPC en NPB niet opnieuw S.BUS of S.BUS-DS (Truck gewijzigd) selecteren.

Voor de klassieke versie van de ontvanger met een SENSpoort ondersteunt het item i-BUS/servo geen i-BUS-IN.

Instellen:

- 1. Ga naar het menu Aangepast poortprotocol.
- 2. Klik op de Newport die je wilt instellen, zoals NPA. Klik vervolgens op een geschikt protocol.
- 3. Tik op≰ om terug te keren.

polincer

Bij het binden van meerdere ontvangers (1 primaire met meerdere secundaire), kun je de Newport-protocollen voor zowel de primaire als de secundaire ontvangers afzonderlijk instellen. Merk op dat het poortprotocol voor de secundaire ontvanger moet worden ingesteld vóór het binden, terwijl het poortprotocol voor de primaire ontvanger wordt ingesteld nadat het binden is voltooid.









Modelpou	wet	ter Bai	ile
RX 🔀 🕻 🚺 1: FlySky01		Port protocol	
NPA: (PWM)			
	PPM	\bigcirc	
	S. BUS	\bigcirc	
NPC: (PWM)	i-BUS-IN	\bigcirc	
NPD: (PWM)	i-BUS-OUT	\odot	
			7

RX ⊠ 위에 1: FlySky01 TX 💿 RX setup Set primary receiver port protocol	RX X 1: FlySky01 TX RX setup Set primary receiver port protocol Set secondary receiver port protocol				_ 1
Set primary receiver port protocol	Set primary receiver port protocol Set secondary receiver port protocol	RX 🔀 🚺 1: FlySky01	TX 🗾	RX setup	
<u></u>	Set secondary receiver port protocol	Set primary receiver	port protoco	bl	
	Set secondary receiver port protocol	C-4			



7.4.3 Failsafe

Opmerking: Deze functie is bijgewerkt in versie 1.0.30.

De Paladin PL18 EV-zender biedt verschillende instellingen voor de failsafe-functie:

- De faalveilige beoordelingstijd instellen. Het systeem ondersteunt het instellen van de faalveilige beoordelingstijd.
- Instellen om de signaaluitgang van i-BUS-out en PPM-• protocolinterfaces uit te schakelen in geval van out-of-control, d.w.z. geen uitgang op i-BUS-out & PPM-interfaces in geval van verlies van controle.
- Faalveiligheidswaarden kanaal per kanaal instellen: Geen • uitgang/Vaste waarde/Hold.
- Failsafe instellen voor alle kanalen die op vaste waarden zijn ingesteld. Met deze functie kun je de uitgangswaarde van alle kanalen die op een vaste waarde zijn ingesteld instellen na outof-control, en deze waarde zal worden uitgevoerd wanneer het systeem de controle verliest.

•	Faalveiligheidsw uitgang/Vaste w	vaarden kana vaarde/Hold.	aal per kana	al instellen: Geen
•	Failsafe insteller ingesteld. Met d kanalen die op e of-control, en de systeem de cont	n voor alle ka eze functie k een vaste wa eze waarde z crole verliest.	unalen die o un je de uitg arde zijn ing al worden u	p vaste waarden zijn gangswaarde van alle resteld instellen na out- itgevoerd wanneer het
		0		
RX 🔀 ! failsaf	I: FlySky01 TX ie judgment time : 30	Failsafe	- <	— Invoer voor faalveilige beoordelingstijd
Set i-I	BUS-out & PPM to no	output		Tik op om in/uit te schakelen Zet i-BUS-OUT & PPM-signaal op geen uitvoer. Inschakelen voor de interfaces van de failsafe-instelling voor elk kanaal.
CH1 (CH2 ((Left track) (Right track)	: No output : No output	•	
СНЗ	(Plat.turn)	: No output	5	1000
СН17	(AUX. 17)	: No output		Xelt
CH18	(AUX. 18)	: No output		Stel alle kanalen met vaste waarden in op de huidige uitgangswaarde.
Set all	l channels			

Faalveilige beoordelingstijd

Wordt gebruikt om de faalveilige beoordelingstijd in te stellen. Het instelbereik is 250 ms tot 1000 ms en de standaardbeoordelingstijd is 300 ms.

Instellen:

- 1. Tik op failsafe judgment time om in te voeren.
- 2. Klik op +/- om de juiste waarde in te stellen en klik dan op ouncenter Bai om terug te keren.











BUS-out & PPM instellen op geen uitvoer

Nadat de instelling Set i-BUS-out&PPM to no output is ingeschakeld, zijn deze twee signaaltypes altijd geen uitvoer, ongeacht de instelling van de failsafe.

Instelling:

Als het selectievakje naast de optie niet is aangevinkt (\Box), geeft dit aan dat de functie is uitgeschakeld.

Mod	olls			
	RX 🔀 🕂 🚺 1: FlySky01	TX 🗾 I	Failsafe	1
	failsafe judgment time	: 300ms		
	Set i-BUS-out & PPM	to no output		

TX 🗾

TX 🗾

No output

: No output

: No output

Hold

: Hold

: Hold

()

er Baillie

Paladin 🚥

RX 🔀 🖸 1: FlySky01

CH1 (Left track

CH2 (Right track)

RXXXIII1: FlySky0

Fixed value 1500

RX 🔀 🖸 1: FlySky01

CH18 (AUX. 18)

S1 (AAAAA~AAAAA)

S2 (AAAAA~AAAAA)

S3 (AAAAA~AAAAA)

RX X C11: FlySky01

No output

Fixed value

1500

Website

Hold

Hold

failsafe judgment time : 300ms

Set i-BUS-out & PPM to no output

Een kanaal instellen

Wordt gebruikt om de uitgangssignaalstatussen van respectievelijk kanaal 1~18 in te stellen: **Geen uitgang** betekent dat de PWMkanaalconnector geen uitgang heeft in geval van out-of-control; **Vasthouden** betekent dat de laatste kanaalwaarde wordt vastgehouden in geval van verlies van controle; **Vaste waarde** betekent dat de geconfigureerde kanaalwaarde wordt uitgevoerd in geval van out-of-control.

Instellen:

Inde

- 1. Tik op het kanaal en open het menu op het volgende niveau.

Als het RF-systeem van de ontvanger verbonden is met de zender in R. 18CH-DS 3-positie DS-modus, de veiligheidsinstellingen zijn als volgt:

- Wanneer het signaal als PWM wordt verwerkt:
 U kunt de failsafe-waarden voor de extra kanalen S1 tot S8 afzonderlijk instellen. De instelstappen zijn dezelfde als eerder genoemd.
- Als het signaal wordt verwerkt als PPM1-DS (Nautic futaba) of PPM2-DS (Nautic graupner):

Als de optie i-BUS-out & PPM No Output niet is ingeschakeld, behouden de PPM1-DS (Nautic futaba) en PPM2-DS (Nautic graupner) connectoren de laatste uitgang in geval van out-ofcontrol;









Als de optie i-BUS-out & PPM No Output is ingeschakeld, hebben de PPM1-DS (Nautic futaba) en PPM2-DS (Nautic graupner) connectoren geen uitgang in geval van out-ofcontrol.

Alle kanalen met vaste waarden instellen

Wordt gebruikt om de uitgangswaarde van alle kanalen die zijn ingesteld op een vaste waarde in te stellen na out-of-control.

Instellen:

- 1. Tik op Alle kanalen instellen om in te voeren.
- 2. Stel alle regelaars die overeenkomen met de kanalen met een vaste waarde in op de gewenste posities en houd deze zo nodig vast. enterBailli
- 3. Tik op Ja om af te sluiten.

7.4.4 Bereiktest

Deze functie wordt gebruikt om te testen of de RF-zender en ontvanger goed werken. Omdat de afstand tussen de zender en de ontvanger in de praktijk groot is, is het moeilijk om de zender en ontvanger ver genoeg weg te trekken om te controleren of de RF normaal is. Wanneer deze functie is ingeschakeld, kan daarom op korte afstand worden getest of de zender en ontvanger normaal werken. Er wordt testtijd bespaard.

Setup:

- 1. Zorg ervoor dat de zender en ontvanger verbonden zijn.
- 2. Houd in het menu Range test de SWH-schakelaar ingedrukt.
- 3. Eén persoon staat op zijn plaats met de zender in de hand en de andere persoon neemt het model en beweegt geleidelijk weg van de zender
- 4. Houd de antenne van de zender vrij en zorg ervoor dat de antenne van de ontvanger in een hoek van 90 graden staat en er geen interferentie is tussen de zender en de ontvanger.
- 5. Let op de signaalsterkte van de zender. Als de signaalsterkte ouwcenter Bai hoog en stabiel is, betekent dit dat de RF normaal functioneert.











Facebook



37

7.4.5 PWM-frequentie

Opmerking: Deze functie is bijgewerkt in versie 1.0.30.

De uitgangsfrequentie van PWM-signalen van de ontvanger kan worden geregeld. In theorie geldt: hoe hoger de frequentie, hoe sneller het signaal wordt ververst en hoe sneller de servo reageert op de signaalverandering. Sommige servo's ondersteunen echter geen PWM-signalen met een te hoge frequentie. Mogelijk moet je bij dergelijke instellingen rekening houden met de prestaties van de servo.

De interface van deze functie kan variëren naargelang de bindingsmodi. Voor ontvangers met een verbeterde editie kan de PWM-frequentie van elk kanaal afzonderlijk worden ingesteld, en de opties omvatten analoge servo (50 Hz), digitale servo (333 Hz), SR (833 Hz), SFR (1000 Hz) en Aangepast. Daarnaast kan elk kanaal ook worden ingesteld als een AAN-UIT-schakelaar, waarna dit kanaal zal functioneren als een aan/uit-schakelaar, waarmee je het apparaat dat door dit kanaal wordt bestuurd kunt in- of uitschakelen.

Als een classic edition-ontvanger is gebonden, worden alle kanalen samen ingesteld en kunnen ze niet worden ingesteld op SR (833 Hz) en SFR (1000 Hz).



Wanneer SR (PWM-frequentie: 833 Hz) en SFR (PWM-frequentie: 1000 Hz) zijn geselecteerd, wordt de totale systeemvertraging verlaagd, maar wordt het pulsbereik van de PWM-signalen gewijzigd. Controleer of de servo die de overeenkomstige frequentie ondersteunt een digitale servo is en of de instelling correct is. Anders werkt de servo mogelijk niet goed of raakt deze zelfs beschadigd.

Ontvanger met verbeterde PWM-frequentie

Stel de PWM-frequentie in nadat de zender is verbonden met enhanced edition-ontvangers.

Stel een kanaal

in.

Instellen:

- 1. Raak CH1 (Linkerspoor) aan om te openen.
- 2. Raak een geschikt item aan volgens de actieve servo.
- 3. Klik voor Aangepast op+ / om een geschikte frequentiewaarde in te stellen.
- 4. Voor Synchronized with RF (Gesynchroniseerd met RF) klikt u op het selectievakje rechts. "V " betekent dat de functie geactiveerd is. De PWM-uitgang wordt

gesynchroniseerd met de timing van de ontvangst van het (RF-)radiosignaal.

5. Als je dit kanaal als aan/uit-schakelaar wilt gebruiken, selecteer je ON-OFF Switch.

Als de ontvanger is ingesteld op de R. 18CH-DS 3-posiomodus en is verbonden met de zender, kan wanneer het signaal wordt verwerkt als PWM, de PWM-frequentie voor de nieuw toegevoegde kanalen S1 tot S8 worden NUO







Paladin 🚥

ModelbournenterBaillie

RX 🔀 🖸 1: FlySky01

Set all channels

CH1 (Left track)

CH2 (Right track)

CH3 (Plat.turn)

RX X 1018: FlySky08

Synchronized with RE

Analog servo(50Hz)

SR(833Hz)

Custom: 50Hz

Website

voget



TX 🗾 PWM frequency

Analog servo, 50Hz

: Analog servo, 50Hz

: Analog servo, 50Hz

Digital servo(333Hz)

SFR(1000Hz)

ON-OFF Switch

CH1

тх 🔽



respectievelijk worden ingesteld. De instelstappen zijn hetzelfde als voorheen.

Raadpleeg de bovenstaande beschrijving voor het instellen van Alle kanalen instellen.

PWM-frequentie-klassieke editie ontvanger

Stel de PWM-frequentie in nadat de zender is verbonden met de klassieke ontvangers.

Instellen:

- 1. Open het PWM-frequentiemenu.
- 2. Tik op om de gewenste functieopties te selecteren. Tik op dom terug te keren.

Beschrijving van de duur van de effectieve PWM-pulsbreedte

De relevante informatie hieronder bevat details zoals de duur van de effectieve PWM-pulsbreedte die overeenkomt met verschillende PWM-frequenties.

Item	FREQ	Duur van de effeo Overeenkomstig	tieve PWM-pulsbre kanaalsnelheid	eedte/
		Min	Мах	Neutraal
Analoge Servo	50Hz	750us/150%	2250us/150%	1500us/0%
Digitale	333Hz	750us/150%	2250us/150%	1500us/0%
servomotor				
Aangepaste	50~400Hz	750us/150%	2250us/150%	1500us/0%
SR	833Hz	425us/130%	1075us/130%	750us/0%
SFR	1000Hz	125us/150%	875us/150%	500us/0%

Opmerkingen:

- Als de Midpoint offset in de RX-instelling is ingesteld op Offset 1. 1520, dan zal de zender de kanaalwaarde 20us verschuiven en deze uitvoeren.
- 2. Hoewel het kanaalbereik kan worden ingesteld van -150% tot 150%, ondersteunt SR (833Hz) alleen het bereik van -130%~130%. Wanneer de kanaaloutput van de zender groter is uge. Souwcenter Bailiner dan 130% of kleiner dan -130%, zal de ontvanger nog steeds







Website



Facebook



Jouwcenter Baillie

39



🛺.4.6 (Laag) (Spanning) (Stem) (Alarm)

Opmerking: deze functie is bijgewerkt in versie 1.0.30.

Vog

Stel het spanningsalarm, het batterijtype, de alarmwaarde voor lage spanning en de alarmwaarde voor zeer lage spanning in. Zodra deze instellingen zijn geconfigureerd, activeert de zender een gesproken alarm als de batterijspanning van het betreffende apparaat onder de ingestelde alarmspanning komt, waardoor de gebruiker wordt gewaarschuwd voor lage spanning of ultra-lage spanning.

Instellen:

- 1. Ga naar het menu Alarmspanning.
- 2. Klik op een geschikt item afhankelijk van wat u wilt instellen. Klik vervolgens op≰ om terug te keren.
- 3. Tik op Batterijtype om het instellingenmenu te openen en klik vervolgens op een geschikt batterijtype.
- Klik op+ / om een geschikt voltage in te stellen volgens het huidige apparaat.
- Opmerkingen:
- 1. Als je BVD voltage selecteert, moet de ontvanger een BVD connector hebben en een BVD detectiekabel gebruiken om de BVD spanning te meten.
- Als er twee ontvangers zijn verbonden, heeft de alarminstelling voor het ontvangersvoltage betrekking op het voltage van de primaire ontvanger.

	RX 🔀 🚺 8: FlySky08	TX 🗖	Voltage alarm	<
_	Alarm voltage	: RX volta	ige j	
	Battery Type	: 1SLiPo		
	Low voltage		3.7V	
	Ultra-low voltage alam	n	3.6V	
	-		+	6
	ıll <mark>[]</mark> 8: FlySky08	TX 🔜	Alarm voltage	<
	None		\odot	
►	RX voltage[1]	.0		
	BVD voltage[1]		\bigcirc	
	Ext voltage[3]		\bigcirc	
	suoon- en spanning	zssensor.		
	III CI 8: FlySky08	TX 🛄	Alarm voltage	<
X	None		\bigcirc	
$\langle O$	RX voltage[1]			
	BVD voltage[1]		\bigcirc	
	Curr. and vol. [9]		\bigcirc	





nde

7,4.7 (Laag) (Signaal) (Alarm) Opmerking: deze functie is bijgewerkt in versie 1.0.32.

Deze functie wordt gebruikt om de alarmfunctie voor de signaalsterkte in te stellen wanneer de zender en ontvanger in tweewegmodus communiceren.

U kunt het type alarmgeluid instellen; de waarde voor de alarmsignaalsterkte opgeven, evenals of u herhaalde alarmen wilt inschakelen en het tijdsinterval voor herhaalde alarmen instellen.



Instellen:

- 1. Stel Alarm Laag signaal in op de instellingsinterface te openen.
- 2. Stel het alarmgeluid in:
 - Tik eerst op het functievakje rechts van "Alarmgeluid" om de instellingeninterface voor het alarmgeluid te openen; tik vervolgens op de gewenste optie; klik op om terug te gaan.
- 3. Stel de waarde voor de sterkte van het alarmsignaal in:
 - Tik op+ /- om de waarde aan te passen, en de waarde wordt weergegeven in het functievak rechts van "Alarmwaarde".

Herhaalalarm en herhalingsfrequentie instellen:

Tik op het functievak rechts van "Herhaald"; je kunt het functieitem omschakelen door continu te tikken.

- Schakel de wekkerfunctie uit:
 - Tik op rechts van de interface en wijzig vervolgens in mande ingeschakeld. Het alarm is standaard ingeschakeld.
- 6. Om de standaardinstellingen te herstellen, tikt u op, en klikt u vervolgens op Ja in de pop-upinterface om alle items op deze interface terug te zetten naar de standaardwaarden.

Na het instellen van de alarmfunctie, wanneer de signaalsterkte van de ontvanger lager is dan de ingestelde waarde, zal de LED van de zender knipperen en een laag signaalalarm geven volgens de ingestelde methode.

Opmerkingen:

- 1. Als er dubbele ontvangers zijn gebonden, wordt het alarm geactiveerd a l s zowel de primaire als de secundaire ontvanger zijn aangesloten en de signaalsterkte van de primaire ontvanger lager is dan de ingestelde waarde; als alleen de secundaire ontvanger is aangesloten, wordt het alarm geactiveerd als de signaalsterkte van de secundaire ontvanger lager is dan de ingestelde waarde.
- 2. Als het alarmgeluid (Systeem> Geluid > Alarmgeluid) uitgeschakeld is, zal het hier ingestelde alarmgeluid geen meldingen triggeren.



微信公众号







e sign arm a	aalsterkte grens an te geven.			Bailli	e
	RX 🔀 🕻 🚺 1: FlySky01 T	X 🛃	Low signal alarm	<	
_	Alarm sound:	(Sound1		
		SV C	ý.		
	Alarm Value: 40		+		
	RX 🔀 🕻 🚺 1: FlySky01 T	TX 🛃	Alarm sound	<	
4	Mute		\bigcirc	_	
2	Sound1				
	Sound2		\bigcirc		
	Sound3		\bigcirc		

41

Jouwcenter Baillie

Paladin 🚥

7,4.8 (Telemetrie) (verlies) (Alarm) Opmerking: deze functie werd toegevoegd in versie 1.0.32.

Wordt gebruikt om de alarmfunctie voor telemetrieverlies in te stellen wanneer de zender en ontvanger in tweewegmodus communiceren.

RX 🔀 🕻 🚺 1: FlySky01	TX 🗾 I	Telemetry lo	ss 🗸
Alarm sound:		Sound1 1	
Alarm Sensitivity:		3.0	
		A	~
—		+	
			\bigcirc

Alarm Geluid Ingang

Alarm Schakelaar

Wordt gebruikt om aan te geven hoe lang na telemetrieverlies het alarm geactiveerd moet worden. Merk op dat als de verbinding wordt onderbroken en vervolgens hersteld binnen de tijdsduur van de gevoeligheid, het alarm niet zal worden geactiveerd.

Instelling:

- 1. Telemetrieverlies instellen om de instellingsinterface te openen.
- 2. Stel het alarmgeluid in:
 - Tik eerst op het functievak rechts van "Alarmgeluid" om de interface voor het instellen van het alarmgeluid te openen; tik vervolgens op de juiste optie; klik op 🕻 om terug te gaan.
- 3. Alarmgevoeligheidswaarde instellen:
 - Tik opt / om de waarde aan te passen, en de waarde wordt weergegeven in het functievak rechts van "Alarmgevoeligheid".
- 4. Schakel de alarmfunctie uit:

Tik op 💽 rechts van de interface en verander naar 还 , waardoor het alarm wordt uitgeschakeld. Het alarm is standaard ingeschakeld.

Om de standaardinstellingen te herstellen, tikt u op 🗩 en klikt u vervolgens op Ja in de pop-upinterface om alle items op deze interface terug te zetten op hun standaardwaarden...

Na het instellen van de alarmfunctie zal, wanneer de telemetrieverliestijd van de ontvanger de ingestelde duur overschrijdt, de LED van de zender knipperen en een alarm geven volgens de geconfigureerde alarmmethode.

Opmerkingen:

- Als er dubbele ontvangers zijn gebonden, activeert het systeem het alarm alleen als zowel de primaire als de secundaire ontvanger hun signaalverbinding verliezen, d.w.z. als ze allebei de verbinding verbreken. 1
- a) is us a). 2. Als het alarmgeluid (Systeem> Geluid> Alarmgeluid) is uitgeschakeld, zal het hier









Website





7.4.9 (BVD) (Spanning) (Kalibratie)

CITW

Opmerking: Deze functie is beschikbaar voor versie 1.0.28 of hog

Zorg ervoor dat de BVD-

kant van de accu de aansluiting is van de zwarte draad die het verst verwijderd is van de aansluiting van de rode

draad!

draad met het label "+" is aangesloten op de positieve

pool van de batterij en dat

de BVD-draad met het label ''-'' is aangesloten op de

negatieve pool. Merk op dat de negatieve klem aan de

Er kan een spanningsverschil zijn tussen de spanning die door de ontvanger wordt gedetecteerd en de werkelijke spanning van de batterij. Gebruik deze functie om een kalibratiecoëfficiënt in te stellen voor de ontvanger zodat de spanning die wordt weergegeven op de interface gelijk is aan de accuspanning, namelijk de som van de detectiespanning en de kalibratiecoëfficiënt is gelijk aan de spanning die wordt weergegeven op de interface.

Het BVD-spanningsdetectiebereik is van 0 tot 70V.

Opmerkingen:

- 1. Deze functie is van toepassing op verbeterde versie ontvangers met BVD-functie, moet in twee richtingen communiceren met de zender.
- Let op de juiste aansluiting van de BVD-kabel en de anode en kathode van de batterij zoals aangegeven in het rechter diagram.



Zorg ervoor dat de zender en ontvanger verbonden zijn;

- Sluit de BVD kabel aan op de BVD interface van de ontvanger. Zorg ervoor dat de positieve en negatieve polen verbonden zijn met de positieve en negatieve polen van de batterij.
- 3. Tik op BVD Spanningskalibratie om het kalibratiescherm te openen.
- 4. Klik op +/- om af te stemmen op de gemeten spanning van de batterij.
- 5. Klik op Calibrate om te kalibreren.

Opmerkingen:

- 1. Deze functie kalibreert de BVD-spanning van de primaire ontvanger. Om de secundaire ontvanger (dubbele ontvangers) te kalibreren, moet je de BVD-spanning van deze aanstaande secundaire ontvanger kalibreren voordat je hem aan de zender koppelt.
- Zorg ervoor dat de batterij goed is aangesloten tijdens het kalibreren. Voor een nauwkeurige kalibratie moet de Huidige waarde tijdens het kalibreren worden ingesteld op de gemeten spanningswaarde van de batterij. Herkalibreer indien nodig.







Website



Jouwcenter Baillie

43

7,4.10 RX configureren als PWM-omzetter

Stel de ontvanger in als PWM-converter om PWM-kanaaluitbreiding te bereiken. Zodra de instelling succesvol is, zal de ontvanger werken als een PWM-omzetter, met de aansluiting die PWM-signalen uitvoert.

Voor de classic edition-ontvanger:

- Als deze is ingesteld als PWM-omzetter via de i-BUS naar PWMinstelling, moet de SENS-connector worden aangesloten op de i-BUS-OUT-connector van de ontvanger.
- Als deze is ingesteld als PWM-omzetter via de i-BUS2 naar PWMinstelling, moet de SENS-connector worden aangesloten op de i-BUS2-connector van de ontvanger.

Voor de enhanced edition-ontvanger:

- Als deze is ingesteld als PWM-omzetter via de instelling i-BUS naar PWM, moet de NPA-connector worden aangesloten op de i-BUS-OUT-connector van de ontvanger.
- Als deze is ingesteld als PWM-omzetter via de instelling i-BUS2 op PWM, moet de NPA-connector worden aangesloten op de i-BUS2-connector van de ontvanger.

Een ontvanger die is ingesteld als PWM-omzetter kan worden teruggeschakeld naar een ontvanger door opnieuw te binden met de zender. Zodra de verbinding met de zender tot stand is gebracht, kan deze normaal als ontvanger worden gebruikt.

Opmerking: De ontvangers die kunnen worden ingesteld als PWMomvormers zijn FGr8B, FTr8B, FGr12B, FTr12B, FGr4B, INr6-HS, FGr4 en FTr10.



configureren als een PWM-omzetter met het i-BUS2-protocol. Configureren als PWM-omvormer met het i-BUS-protocol. Selecteer het item van het startkanaal. Als u dit bijvoorbeeld instelt op 5, betekent dit dat CH5 van de zender wordt uitgevoerd door CH1 van de PWM-omzetter (ontvanger).

De PWM-frequentie voor de PWM-omvormerkanalen instellen.

微信公众号

Bilibili

Website

Opmerking: Deze functie is bijgewerkt in versie 1.0.30

VUQ

Tik op om de configuratie-interface te openen.

instetten:

- 1. Ga naar het menu Instellen als PWM-omzetter.
- Klik op+ / om het Startkanaal en de Frequentie van de omzetter in te stellen en klik vervolgens op Config om te starten.
- 3. Zet de ontvanger in de bindstatus, wanneer de ontvanger-LED verandert van snel knipperen naar twee-flits-een-uit, geeft dit aan dat de configuratie is voltooid, tik op dom terug te keren.

Als je de ontvanger wilt instellen als een i-BUS2 PWM-omzetter, zijn er geen instellingen zoals Startkanaal. Zodra de i-BUS2 PWMomzetter is ingesteld, kan deze worden geconfigureerd via het menu Instellingen i-BUS2-PWM-omzetter.



Facebook

ouwcenter Baillie

Paladin 🚥

7.4.11 Instellingen i-BUS2-

Opmerking: deze functie is toegevoegd in versie 1.0.30.

apparaat

Hiermee kunt u de i-BUS2-apparaten die door de zender worden gedetecteerd (in de tweerichtingsverbindingstoestand tussen de zender en de enhanced edition-ontvanger) bekijken en instellen, zodat u de namen, aansluitconnectoren en nummerinformatie van elk i-BUS2apparaat kunt bekijken. Bovendien kunt u verschillende instellingen maken op basis van de aangesloten i-BUS2-apparaten.

Wanneer de zender bijvoorbeeld een i-BUS2 HUB-apparaat detecteert, wordt deze instellingeninterface geopend en op dat moment kunt u het i-BUS2 HUB-apparaat instellen als PWM-omvormer (met dezelfde functionaliteit als wanneer de ontvanger is ingesteld als PWMomvormer). Wanneer een hydraulische i-BUS2-sensor wordt gedetecteerd, kunt u de sensor kalibreren.

i-Aansluitschema BUS2-apparaat:



Opmerking:

1. i-BUS2-apparaten zijn alleen compatibel met de AFHDS 3 Enhanced Edition-ontvangers. Het aansluitschema is geïllustreerd met de FS-iBS01 sensor als voorbeeld; de aansluitmethode voor andere i-BUS2 apparaten is hetzelfde.

BUS2-apparaten moeten worden aangesloten op de Newportconnector van de ontvanger en het protocol van de Newportconnector moet worden ingesteld op i-BUS2 via RX Setup > Custom port protocol.

3. Voor instructies over het aansluiten van i-BUS2-apparaten r a a d p l e e g t u de betreffende handleiding of documentatie.

Interface Beschrijving:

- De interface geeft de i-BUS2-apparaten weer die door de zender worden herkend. (i-BUS2-apparaten moeten correct zijn aangesloten op de ontvangerconnector die is ingesteld op het i-BUS2-protocol).
- Het i-BUS2 HUB-signaal (FS-iBH07) ondersteunt slechts twee uitbreidingsniveaus (de naam van de aangesloten apparaatinterface is OUT), zoals hieronder wordt beschreven:
 - Wanneer de ontvanger slechts één connector heeft die is ingesteld op het i-BUS2-protocol, kan de i-BUS2 HUBuitgang die op deze connector is aangesloten verder worden aangesloten op een andere i-BUS2 HUB. Deze HUBconnectoren kunnen nog steeds het i-BUS2-signaal uitvoeren om i-BUS2



微信公众号

ING







Interface voor het aansluiten van meerdere i-BUS2-apparaten op een Newport

Nodelpourventer Baillie





apparaten. Bijvoorbeeld: "- OUT1: iBH07 HUB" geeft aan dat de HUB is aangesloten op connector 3 van de HUB van het eerste niveau; "-OUT1: Temperature" geeft aan dat de temperatuursensor is aangesloten op connector 1 van de HUB van het tweede niveau.

2. Als de ontvanger twee of meer connectoren heeft die zijn ingesteld op het i-BUS2-protocol, is het signaal al een keer uitgebreid door de ontvanger. In dit geval kan de i-BUS2 HUB-uitgang die op de connector is aangesloten niet worden gebruikt om een andere HUB aan te sluiten, maar wel om andere i-BUS2-apparaten aan te sluiten. Bijvoorbeeld: "- -OUT3: iBH07 HUB" geeft aan dat de i-BUS2 HUB is aangesloten op connector 3 van de HUB van het eerste niveau; "- -OUT1: Curr. and Vol." geeft aan dat de stroom-/spanningssensor is aangesloten op connector 1 van de HUB van het eerste niveau.

Een i-BUS2 HUB instellen als PWM-omzetter

Wanneer de zender een i-BUS2 HUB-apparaat detecteert, is het mogelijk om het i-BUS2 HUB-apparaat in te stellen als PWM-omzetter (met dezelfde functionaliteit als wanneer de ontvanger is ingesteld als PWM-omzetter).

Opmerking: Momenteel wordt alleen FS-iBH07 ondersteund.

Instellen:

1.

Tik op Config as converter om de instellingeninterface te openen.

The op Config, klik in de pop-upinterface op [Ja], tik vervolgens op [OK] om de instelling te voltooien en de interface keert automatisch terug naar de i-BUS2 apparaatinstellingeninterface.

Opmerkingen:

- 1. Deze functie is alleen beschikbaar wanneer dergelijke i-BUS2 apparaten zijn aangesloten.
- Het i-BUS2 HUB-apparaat maakt verbinding met een van de NPA~NPD-connectoren (aangepast poortprotocol ingesteld op i-BUS2) van de Enhanced Edition-ontvanger en brengt een verbinding tot stand met de zender.
- 3. Als de i-BUS2 apparaatconnector al verbonden is met andere apparaten, zal de i-BUS2 HUB, nadat deze geconfigureerd is als PWM-omzetter, de verbinding met de eerder aangesloten apparaten verbreken.

Interface voor het aansluiten van meerdere i-BUS2-apparaten op meerdere Newports

اار <mark>ا [[] 11</mark> 8: FlySky08	TX 💶 i-BUS2 device setting
Device list	Device information:
NPA: iBH07 HUB	Name: iBH07 HUB
OUT1: Curr. and vol.	Sensor ID: [58]
OUT3: iBH07 HUB	
NPB: Temperature	Config as converter
	Ball









Facebook

Bilibili

Website





gegevens automatisch te wissen na het inschakelen; als dit vakje niet is aangevinkt, worden de gegevens

Wis alle gegevens, inclusief maximale en minimale spanning, maximale

Wis grenswaardegegevens, inclusief maximale en minimale spanning, maximale stroom.

stroom, gemiddelde stroom, capaciteit batterijverbruik en

niet gewist.

bedrijfstijd.

Invoer spanningscal

BUS2 Instelling stroom- en voltagesensor

Wordt gebruikt voor het resetten en kalibreren van informatie over de stroom- en spanningssensor.

handleiding voor de juiste bedrading. Anders kan er een explosie of brand ontstaan. Vink het vakje aan om opgenomen

TX 🗾 🛛

Curr. and vol.

 \checkmark

Reset

Reset

ull C18: FlySky08

Reset all data

Reset limit value

Voltage cal

NPA (Curr. and vol.)

Power on recovery data

ıl <mark>[[1</mark> 8: FlySky08	TX 🗾 i-BUS2 device setting
Device list	Device information:
NPA: Curr. and vol.	Name: Curr. and vol.
	Sensor ID: [58]
	Reset

Opmerking: Raadpleeg de spanningswaarde gemeten door de multimeter voor kalibratie.

Instellen:

- 1. Tik op **Reset** om de functie-interface te openen.
- 2. Als je wilt voorkomen dat opgenomen gegevens automatisch worden gewist na het inschakelen,
 - Als het vakje rechts van de functie niet is aangevinkt, worden de gegevens niet gewist.

Als u alle gegevens opnieuw wilt instellen;

Tik op Alle gegevens resetten en klik op Ja in de popupinterface om te voltooien.

Als je gegevens over extreme waarden wilt resetten,

- Tik op Reset grenswaarde gegevens en klik op Ja in de pop-upinterface om te voltooien.
- 5. Spanningskalibratie,
- Voor het kalibreren moet je de detectielijn van de sensor correct aansluiten op het te testen apparaat. Klik op Spanningskalibratie om de kalibratieinterface te openen; klik op+ /- om aan te passen aan de werkelijk gemeten spanning van de batterij; klik op aibrat aibrat Kalibratie, het systeem vraagt of de kalibratie is

III C18: FlySky08 TX 🗾 Curr. and vol NPA (Curr. and vol.) Power on recovery data Reset all data Reset Reset limit value Reset Power on rec Reset select data. Reset all dat Are You Sure? eset No Yes Reset limit va Voltage cal ull C18: FlySky08 Voltage cal Current value: 8. OV Calibration Current value: Calibration successful





Website





Instelling i-BUS2 GPS-sensor

Wanneer de zender een GPS-module met het i-BUS2 protocol detecteert, kunt u deze functie gebruiken om de standaardtijdzone in te stellen, de gyroscoop te kalibreren en de displayinterface van de GPSparameters te bekijken voor verwante informatie.

Opmerking: Raadpleeg de handleiding van de FS-iBG01 GPS-sensor voor de juiste aansluiting van de sensor.



GPS-weergave

De informatie weergeven die door de GPS-sensor wordt geretourneerd.

Instellen:

Nodelk

Tik op GPS om te openen, waarna u de gerelateerde informatie kunt bekijken. Klik op om terug te keren.



 $(\underline{1})$ Geeft aan of de positionering is geslaagd: blauw betekent een geslaagde positionering, grijs een mislukte positionering.

(2) Geef het aantal satellieten weer dat is teruggemeld door GPS. Opmerking: als het aantal weergegeven satellieten meer dan 10 is, is de GPS-plaatsbepalingsnauwkeurigheid hoog; anders is er een risico op plaatsbepalingsfouten.

Azimuthoek: De richting van het model ten opzichte van het van de lagerhoek vertegenwoordigt de startpositie en de inschakellocatie is het standaard startpunt.

(4) Toon breedtegraad en lengtegraad, afstand, hoogte, elevatie en snelheidsinformatie. Bovenaan ziet u de breedtegraad en lengtegraad van de positie wanneer de afstand op nul wordt gezet, en onderaan ziet u de realtime breedtegraad en lengtegraad van de positie van het RC-model. De snelheid is de et ouncer

snelheid van het model ten opzichte van de grond, hoogte is de hoogte van het model ten opzichte van de grond en afstand is de afstand van de huidige positie van het model tot het startpunt.

Paladin 🚥

Nodelt

(5) Tik om de waarde voor de hoogte op nul te zetten, waardoor de huidige locatie wordt ingesteld als referentiepunt voor het meten van de hoogte.

(6) Klik om de afstandswaarde op nul in te stellen, waardoor de huidige hoogte wordt ingesteld als referentiepunt voor het meten van de afstand.

Koershoek: Geeft de real-time koershoek van het bewegende model aan

Houdingshoek: De verticale beweging van het midden vertegenwoordigt de pitchhoek van het model, terwijl de rotatie van de buitenste ring de rolhoek van het model vertegenwoordigt.

(9) Weergave van datum en tijd: de datum wordt weergegeven in de indeling jaar/maand/dag en de tijd in een 24-uurs indeling

Website









aillie



Tijdzone selecteren

المرزار

Tijdzone instellen.

Instellen:

- Tik op om het menu GPS-instellingen te openen. 1.
- 2. Tik op UTC select om het UTC-keuzemenu te openen.
- Klik op een geschikte tijdzone en vervolgens op dom terug te keren. 3

ouwcenter Baillien De gyroscoop kalibreren

De gyroscoop kalibreren. Controleer voor het kalibreren of de GPS-sensor correct is aangesloten op het apparaat en of het apparaat horizontaal is geplaatst.

Instellen:

- Tik op Gyto kalibratie om het kalibratiemenu te openen. 1.
- 2. Nadat u op Kalibratie hebt geklikt, zalhet systeem automatisch kalibreren.
- 3. Als de kalibratie geslaagd of mislukt is, verschijnt er een ge: A solution of the solutio promptvenster dat aangeeft of de kalibratie geslaagd of









Website



Facebook

7.4.12 i-BUS-instelling

U kunt externe apparaten instellen met het i-BUS protocol, inclusief de i-BUS seriële busontvanger (FS-CEV04). Wanneer u externe apparaten met het i-BUS-protocol gebruikt, moet u ervoor zorgen dat deze afzonderlijk van stroom worden voorzien om te voorkomen dat de servo's defect raken door onvoldoende stroomtoevoer.

Setup:

- 1. De zender en de ontvanger zijn gebonden.
- 2. Sluit de ingangskabels van de i-BUS ontvanger aan op de SERVO poort van de ontvanger of op een Newport poort die is ingesteld op het i-BUS-OUT protocol.
- 3. Selecteer aan de zenderzijde het kanaal dat u wilt toewijzen via de i-BUS-instelling. Als het kanaal verkeerd is, klikt u op Annuleren en selecteert u een nieuw kanaal.
- 4. Als u het geselecteerde kanaal wilt toewijzen aan het C1 kanaal van de Seriële Bus ontvanger FS-CEV04, druk dan op knop K1 die correspondeert met het C1 kanaal van de FS- CEV04 ontvanger met behulp van het gereedschap dat bij de bindkabel is geleverd.
- 5. Herhaal de bovenstaande stappen voor het instellen van meer kanalen.

7.4.13 Servo Midpoint

OUNCE

Dit is bedoeld voor servo's die de middenpositiewaarde als 1520 identificeren, terwijl gewoonlijk de zender een kanaalmiddenpositiewaarde van 1500 naar de ontvanger stuurt. Na het selecteren van de offset zal de zender de kanaalwaarde met een extra 20 uitvoeren. Wanneer gebruikers apparaten gebruiken met een standaard S.BUS-protocol, zoals Vbar gyrocontrollers, kunnen ze deze functie instellen op Offset (1520) om een middenpositie-offset voor alle kanalen te krijgen.

Instelling:

- 1. Menu Middenpositie-offset invoeren.
- ouncenter 2. Klik op een geschikt item, tik op 🕻 om terug te keren



Paladin 🚥

Nodel







wenter

 \bigcirc



111 C18: FlySky08

Offset(1520)

No offset(1500)

Facebook

7.4.14 Ontvanger

Opmerking: deze functie is bijgewerkt in versie 1.0.30.

Mode

bijwerken

De firmware van de ontvanger bijwerken. De PL18 EV-zender bevat de firmware voor ontvangers FGr12B, FGr8B, FTr10 en FTr16S. Updates kunnen ook worden uitgevoerd met FlyskyAssistant. Let op: deze functie is alleen beschikbaar voor FlyskyAssistant firmwareversies 3.0 en hoger.

Setup:

- 1. De zender en de ontvanger zijn verbonden.
- 2. Tik op Ontvanger bijwerken om de ontvanger die u wilt bijwerken in te voeren en te selecteren.
- 3. Klik op **Bijwerken** en vervolgens op **Ja** in het pop-upvenster om het bijwerken te starten.

Opmerking: Als de firmware van de ontvanger de laatste versie is, geeft het systeem een herinnering weer en hoef e piet bij te werken.



Als de zender geen verbinding kan maken met de ontvanger nadat de firmware is bijgewerkt, moet de firmware van de ontvanger geforceerd worden bijgewerkt.

Zet de ontvanger eerst in de geforceerde updatemodus en volg dan de bovenstaande stappen om bij te werken.

De methode om de geforceerde modus in te schakelen verschilt per model, dus raadpleeg de handleiding van de ontvanger voor gedetailleerde instructies.

Neem de FGr12B ontvanger als voorbeeld; je kunt de geforceerde updatemodus op de volgende twee manieren activeren:

- Schakel de ontvanger in terwijl u de Bind-knop langer dan tien seconden ingedrukt houdt, totdat de LED van de ontvanger herhaaldelijk op een drie-flash-one-off manier werkt en laat vervolgens de Bind-knop los.
- Schakel eerst de ontvanger in en houd vervolgens de knop Bind meer dan tien seconden ingedrukt, totdat de LED van de ontvanger herhaaldelijk knipperend uit gaat en laat vervolgens de knop Bind los.

7.4.15 Over de ontvanger

Voor het bekijken van de informatie van de ontvanger die op de zender is aangesloten, zoals productnaam, firmwareversie of ontvanger-ID.

Instellen:

Tik op Over ontvanger en bekijk de informatie.







Facebook

Website



53

ouwcenter Baillie

Paladin 🚥

Opmerking: deze functie is bijgewerkt in versie 1.0.30.

n

7.5 Sensore

Met deze functie kunt u instellingen maken met betrekking tot de gegevens die worden geretourneerd door de zender zelf, de interne en externe i-BUS of i-BUS2 protocol sensoren van de ontvanger.

11 C1 8: FlySky08	Sensors	- <	
Display sensors	•		
Choose sensors	•		
Air pressure sensor	•		

Sensoren weergeven Invoer Kies sensoren Invoer

Luchtdruksensor Invoer

7.5.1 Sensor weergeven

Gegevens weergeven van alle sensoren die op dit apparaat zijn aangesloten, inclusief sensortype, aantal en real-time gegevens. Deze functie is snel toegankelijk via de Home-interface.

\circ		1 2	3	
	Rill <mark>C1</mark> 8: FlyS	ky08 TX 🔳	Display sensors	<
	ID	Туре	Value	
	0	TX voltage	3. 8V	
	1	RX voltage	5. OV	
	1	Signal strength	100	
	1	RSSI	-25dBm	
	1	SNR	80dB	
	1	Noise	- 105dBm	
	1	BVD voltage	0. OV	
	2	SNR	69dB	
	2	Noise	-107dBm	
	2	BVD voltage	0. 3V	
	3	Ext voltage	-0. 0V	

ethourserseven

- Het ID-nummer 0 staat voor de zender.
- Het ID-nummer 1 staat voor de ontvanger of de primaire ontvanger (aangesloten op meerdere ontvangers) en de bijbehorende informatie, zoals signaalsterkte, RSSI, ruis of SNR.
- Het ID-nummer 3 staat voor de eerste externe sensor die op de primaire ontvanger is aangesloten, enzovoort. Er kunnen maximaal i-BUS 15 sensoren worden aangesloten.

2. Het sensortype weergeven

- TX Spanning: Om het voltage voor de batterijvan de zender weer te geven.
- RX Voltage: Om de voedingsspanning voor de ontvanger weer te geven.
- Signaalsterkte: Om de signaalsterkte tussen de zender en de ontvanger weer te geven. Deze wordt berekend aan de hand van SNR. De signaalsterkte wordt weergegeven als een waarde tussen 0 en 100. In dezelfde omgeving geldt: hoe verder de afstand, hoe kleiner de waarde. Als de signaalsterkte onder de ingestelde waarde zakt, zal het systeem de gebruiker waarschuwen.
- RSSI: Om de sterkte van het ontvangen signaal aan te geven

door de ontvanger. 0 tot -40dBm: Geeft aan dat de afstand tussen zender en ontvanger klein is en dat de communicatiekwaliteit het beste is.

Jouwcenter Baillie

-40dBm tot -85dBm: De communicatiekwaliteit is goed. Minder dan -85dBm: Geeft aan dat er een obstakel is tussen de zender en de ontvanger of dat de afstand te groot is. Verkort de afstand om te voorkomen dat u de controle verliest.

- SNR: De signaal-ruisverhouding verwijst naar het decibelverschil tussen het signaal en de ruis die door de ontvanger wordt ontvangen. De signaal-ruisverhouding is gelijk aan de gegevens van RSSI minus de gegevens van Ruis, wat een beslissende parameter is voor de algemene kwaliteit van het signaal. Als de SNR onder de 11 komt, moet je het bereik snel verkleinen om controleverlies te voorkomen.
- Ruis: Ruis ontstaat door interferentie van andere zenders in de buurt, zoals Wi-Fi. Op plaatsen waar er te veel zenders zijn, zal overmatige ruis de door redio gecontroleerde afstand beïnvloeden.
- 3. De gegevens weergeven die door een sensor worden geretourneerd.





Bilibili



Website



TX 💽 🛯

Schakelaar inschakelen/uitschakelen

<

TX 📻 Choose sensor 1

3. 7V

5. OV

III C18: FlySky08

1. TX voltage[0]

2. RX voltage[1]

4. RSSI[1]

111 C18: FlySky08

II C18: FlySky08

High alarm value

TX voltage[0]

RX voltage[1]

None

arm value

3. Signal strength[1]

sor: TX voltage[0]

TX voltage[0]

7,5.2 Sensoren kiezen

المرر

Ondersteunt het instellen van 4 sensorgroepen, die worden weergegeven op Home 2. Na het inschakelen van de sensoren kunnen alarmdrempelwaarden worden ingesteld.

Opmerking: De sensoren die het instellen van alarmdrempels ondersteunen zijn onder andere:

- De i-BUS serie, die bestaat uit FS-CVT01 (spanning), FS- CTM01 (temperatuur), FS-CPD01 (snelheid/magnetisch) en FS-CPD02 (snelheid/opto);
- De i-BUS2 serie, die bestaat uit FS-iBT01 (temperatuur), FS-iBS01 (draaisnelheid), FS-iBG01 GPS-sensor (snelheid/afstand/hoogte/hoogte), FS-iBC01 stroom- en spanningssensor (spanning/stroom/stroomverbruik) en FS-BP01 hydraulische druksensor.

Instellen:

- 1. Tik op 1, 2, 3 of 4 om het submenu te openen
- 2. Tik op ☑ om de alarmfunctie in te schakelen:
 - Tik op Sensor: TX voltage [0] om de sensor selectie interface te openen, kies de sensor die u wilt instellen en klik dan op om terug te keren.
 - Stel aangepaste alarmwaarden in: Selecteer het alarmitem dat je wilt instellen en het wordt lichtgroen gemarkeerd;

Klik op +/- om de waarde van het alarm in te stellen.

Opmerking: Als het alarmgeluid is uitgeschakeld (Systeem> Geluid > Alarm geluid), zal het instellen van het alarm hier geen meldingen triggeren.

De volgende beschrijvingen hebben betrekking op de installatie en functie-instellingen van sommige i-BUS sensormodules.

Met de FGr12B-ontvanger en de PL18 EV-zender als voorbeeld sluit u de sensor aan op de NPA-connector van de FGr12B-ontvanger en sluit u vervolgens andere sensoren aan op de IN-connector van deze sensor. Het verbindingsdiagram tussen de sensor en de ontvanger wordt hieronder weergegeven.



FS-CPD01: Magnetische snelheidsmodule

Wordt gebruikt om de snelheid van de motor te meten. Sluit hem rechtstreeks aan op de NPA-connector van de ontvanger. Bekijk vervolgens de real-time informatie via **de** functie **Dispaly sensors**.

Instellen:

1. Plaats de sensor naast de magneet die is bevestigd aan het draaiende deel van een model, zoals de bladen van een vliegtuigrotor.

Opmerking: Zorg ervoor dat de sensor zich binnen 2 mm van de magneet bevindt en dat de noordpool of zuidpool van de magneet parallel is aan de sensor.

- 2. Sluit de FS-CPD01 sensor aan op de NPA-connector van de ontvanger.
- 3. Als de waarde van de motorsnelheid verandert, betekent dit dat de installatie is gelukt. Zo niet, herhaal dan de bovenstaande stappen.

Opmerking: Motorsnelheid betekent dat de sensor de snelheid van de motor test. 12 rpm is de snelheidswaarde.

FS-CPD02: Optische snelheidsmodule

Wordt gebruikt om de snelheid van de motor te meten. Sluit hem rechtstreeks aan op de NPA-connector van de ontvanger. Bekijk vervolgens de real-time informatie via de functie Dispaly sensors.

Setup:

1. Monteer de sensor en de reflecterende sticker op de axiale rotatiepositie.

Opmerking: Houd de reflecterende sticker vlak en loodrecht op de sensor, en de afstand tussen de sensor en de sticker is matig.

- 🦉 Sluit de FS-CPD02 sensor aan op de NPA-connector van de ontvanger
- 3. Als de waarde van de motorsnelheid verandert, betekent dit dat de installatie is gelukt. Zo niet, herhaal dan de bovenstaande stappen.

Opmerking: Motorsnelheid betekent dat de sensor de snelheid van de motor test. 12 rpm is de snelheidsmeetwaarde.

FS-CTM01: Temperatuurmodule

Deze sensor wordt gebruikt om de temperatuur van een gekozen deel van het model te meten. Sluit hem rechtstreeks aan op de NPAconnector van de ontvanger. Bekijk vervolgens de real-time temperatuur via de functie Dispaly sensors. Je kunt de alarmwaarde 30UNCenter Bail instellen.







Website

Paladin 🚥

Propeller

Sensor

Reflectiezone

FS-CPD02

Sensor

FS-CPD01

Ма

gnet

enter Baillie











Modelpourventer Baillie

Jouwcenter Baillie

57

Installatie:

 Gebruik zachte dubbelzijdige tape om de FS-CTM01 te bevestigen aan het element dat je wilt meten (bv. motor, batterij). Zorg ervoor dat de sensor goed tegen het oppervlak wordt gedrukt.

- Sluit de FS-CTM01 sensor aan op de NPA connector van de ontvanger.
- 3. Als de temperatuur wordt weergegeven, betekent dit dat de installatie is gelukt. Als dit niet het geval is, herhaalt u de bovenstaande stappen.

Opmerking: Temperatuur betekent dat de sensor de temperatuur test. 26,4° C is de gemeten waarde.

FS-CVT01 Spanningsmodule



De FS-CVT01 functie wordt gebruikt om de spanning van de modelbatterij te controleren. Sluit hem rechtstreeks aan op de NPAconnector van de ontvanger. Je kunt de alarmwaarde instellen.

Instellen:

- 1. Steek de rode en zwarte draadpennen in de batterijpoort, waarbij de rode pin de positieve pool aangeeft en de zwarte pin de negatieve pool.
- 2. Sluit de FS-CVT01 sensor aan op de NPA connector van de ontvanger.
- Ga aan de zenderzijde naar Weergave sensoren via Sensoren. Als de Ext spanning wordt weergegeven, geeft dit aan dat de installatie succesvol was. Zo niet, herhaal dan de bovenstaande stappen.
 Opmerking: Ext voltage betekent dat de sensor de spanning test. 3,2V is de gemeten waarde.

FS-CAT01 Hoogtemodule

De FS-CAT01 detecteert de hoogte van het model met behulp van luchtdruk.

Setup:

- 1. Sluit de FS-CAT01 sensor aan op de NPA connector van de ontvanger.
- Gebruik dubbelzijdige zachte tape om de FS-CAT01 en de ontvanger stevig op hun plaats te bevestigen.
- Als de hoogte wordt weergegeven, betekent dit dat de installatie is geslaagd. Als dit niet het geval is, herhaalt u de bovenstaande stappen.

Opmerking: Altitude betekent dat de sensor de hoogte test. 133m is de gemeten waarde.



微信公众号





Bilibili



Essela Essela

Facebook

7,5.3 Luchtdruksensor

Deze functie wordt gebruikt om de luchtdruk op de grond te kalibreren.

Instellen:

- 1. Sluit de FS-CAT01 sensor aan op de NPA connector van de ontvanger en plaats het model op de grond.

Opmerkingen:

- 1. De hoogtesensor koppelt veranderingen in luchtdruk aan veranderingen in hoogte. Variaties in de luchtstroom kunnen fouten veroorzaken in de meetresultaten
- 2. Dit systeem ondersteunt de FS-CAT01 hoogtesensor (i-BUS) en de FS-iBA01 hoogtesensor (i-BUS2)

Opmerking: De

7.6 GPS

functie werd toegevoegd in versie 1.0.30.

Wanneer de zender een GPS-module detecteert met behulp van het i-BUS2-protocol, kan met deze functie de standaardtijdzone worden ingesteld, de horizontale kalibratie van de gyroscoop worden uitgevoerd en de weergave-interface van de GPS-parameters worden bekeken om gerelateerde informatie te verkrijgen.

Voor een gedetailleerde introductie van de functies, zie het hoofdstuk Instellingen i-BUS2 GPS-sensor in 7.4.10 i-BUS2 Apparaatinstellingen.

7.7 Omgekeerd

Draai de werkingsrichting van de servomotor van elk kanaal om.

Door verschillende types servo's of verschillende installatiemethoden kan de richting van de werking van de servomotor tegengesteld zijn aan de bedoelde werking. Gebruik in dat geval deze functie om dit te corrigeren.

Instellen:

Raak het vakje rechts van de kanaalnaam aan om achteruit te schakelen voor dat kanaal. Als er een vinkje in het vakje staat, betekent dit dat het kanaal omgekeerd is.

Opmerkingen:

- 1. Als er een nieuw model is aangesloten, zorg er dan voor dat alle servo's in de juiste richting bewegen.
- Beweeg de corresponderende legelaars van alle kanalen om er zeker van te zijn dat de stuurvlakken in de juiste richting bewegen.

	U		0 0	
Il C1	8: FlySky08	TX	Reverse	
CH1	(Left track)	: Normal		
CH2	(Right track)	: Normal		
СНЗ	(Plat. turn)	: Normal		
CH4	(Hyd.pump1)	: Normal		
CH5	(Big arm)	: Normal		5



Bilibili

Website







Paladin 🚥



7.8 Eindpunten

Stel de bewegingsverhouding en bewegingslimieten in voor de servo's op elk kanaal. End wordt gebruikt om de bewegingsverhouding voor de linker- en rechterbeweging van de servo in te stellen. Range wordt gebruikt om de bewegingslimieten voor de linker- en rechterbeweging van de servo in te stellen. Nadat deze zijn ingesteld, zal de servobeweging dit bereik niet overschrijden, zelfs als functies zoals mengregeling de servobeweging vergroten, waardoor de servo wordt beschermd.

Bij het instellen van het model moeten gebruikers eerst controleren of de servobeweging en het bereik juist zijn ingesteld. Gebruik eerst de Subtrim-functie om de juiste mediaanpositie in te stellen en gebruik dan deze functie om de juiste slag en het juiste bereik voor de servo in te stellen.



De grijze gebieden vertegenwoordigen de ingestelde OMHOOG- (bovenste) en OMLAAG- (onderste) bereiken.

De groene driehoeken geven de ingestelde omhoog- en omlaageindpunten weer.

Tik om DW End te selecteren, en het geselecteerde functie-item wordt lichtgroen.

11 C18: FlySky08

CH1 (Left track)

CH2 (Right track)

CH3 (Plat. turn)

ull**[C1**8: FlySky0 Value

CH4 (Hyd. pump1)

Instellen:

- 1. Ga naar het eindpuntmenu.
- 2. Tik op het kanaal dat je wilt instellen om het submenu te openen.
- 3. Tik op het item dat je wilt instellen en klik vervolgens op+ / om de waarde te wijzigen. Tik op om terug te keren.

7.9 Subtrim

Deze functie wordt gebruikt om het middelpunt van elk kanaal aan te passen.

Door de structuur van sommige modellen moet het middelpunt van de servo's mogelijk worden aangepast, zodat in rust alle stuurvlakken goed op één lijn liggen. Zorg er bij het gebruik van deze functie voor dat de stuurknuppel, knop enz. in de middenpositie staat. Het instelbereik ligt tussen -120% en 120% en de bijbehorende kanaalverhouding is -24%-24%.

Instelling:

- 1. Subtrim-menu openen.
- 2. Klik op het kanaal dat je wilt instellen.
- 3. Klik op+/- om de neutrale waarde te wijzigen. Tik op om terug te keren.









59

Het middenpunt weergever

09

: 0%

: 0%

: 0%

CH1 (Left track)

Paladin 🚥

7.10 Voorwaarden

Er zijn twee soorten voorwaarden: Beweegmodus en Werkmodus. Deze twee modi maken verschillende instellingen mogelijk om verschillende effecten te bereiken onder dezelfde bediening. Als dezelfde stick tegelijkertijd de beweging of de arm moet besturen, kan deze functie worden gebruikt om verschillende besturingsmethoden toe te wijzen onder de twee condities. De huidige toestand wordt weergegeven in de linkerbovenhoek van de interface.

Setup:

- 1. Klik op **Condities** om het submenu te openen.
- 2. Stel de schakelaar in om de conditie te wijzigen,
 - Tik op Voorwaarde 2: Werkvoorwaarde en schakel de bijbehorende regelaar om of klik op de regelaar in het menu om de instelling te voltooien. Klik op **S** om de instelling op te slaan.

ng: Deze functie is bijgewerkt in versie 1.0.30.

3. Schakel de schakelaar om de conditie te wijzigen.



7.11 Trims

Wanneer de stand van het model scheef is terwijl de besturing in de middelste stand staat, kun je deze functie gebruiken om dit te corrigeren. De correctiemogelijkheden van deze functie zijn beperkt; als het model aanzienlijk scheef staat en niet kan worden gecorrigeerd, kalibreer het model dan opnieuw.

Voor de Trims van toegewezen functies kunt u hun waarden vooraf bekijken in deze interface. Voor TR1 tot TR8 kun je instellen om de huidige conditie of alle condities aan te passen, evenals de stappen.

Instellen:

- 1. Trimmenu openen.
- 2. Stel de stapwaarde in,
 - Tik op Stapwaarde en klik op+ / om de waarde te wijzigen.
- 3. Stel de trimaanpassing in,
 - Klik op het functie-item rechts van Trim aanpassing, en klik vervolgens op Ja in het pop-up venster om de conditie te schakelen.

Opmerking: Wanneer de conditie wordt omgeschakeld om op alle condities van toepassing te zijn, zullen de trimwaarden van alle condities de huidige elpounder enter Ba trimwaarde oproepen. Ga voorzichtig te werk







wenter

5

Current



Website

TR7

rim adiustmen



7.12 Dode zone

Opmerking: deze functie werd toegevoegd in versie 1.0.30.

Je kunt het dode-zonegebied instellen voor de regeling van elke functie in de buurt van het 0-punt. Binnen dit bereik zal de functie altijd de mediaanwaarde uitvoeren, wat betekent dat de waarde van het regelkanaal niet verandert als de regelaar wordt verplaatst. Bovendien kun je instellen dat de start dode zone van de besturing wordt overgeslagen. De ingangsstartwaarde kan bijvoorbeeld van 0% direct naar 40% springen, waarna de volgende waarden lineair worden getransformeerd.

Instellen:

- 1. Ga naar het menu Dode zone.
- 2. Tik op de functie die je wilt instellen om het submenu te openen.
- 3. Stel het dode-zonegebied in,
- Tik op DZ-gebied en klik op+ / om de waarde te wijzigen.
- 4. Stel de extra dode zone in,
 - Klik op het vakje rechts van Rate+ of Rate- en klik vervolgens op + /- om de waarde te wijzigen.



8: FlvS

Left track

Right track

Plat, turn

Hyd. pump1

RX XI C18: FlySky08

Work mo

Rate: 1

Condition 2

Pos: 1

TX 💽 I

Bucket

Lamp

Voice

AUX. 10

Rate(AFR)

AUX. 13

AUX. 14

AUX. 15

AUX. 16

EXP1, SYMM

EXPA

61

7.13 Func. Rate (AFR)

Opmerking: Deze functie is beschikbaar voor versie 1.0.28 of hoger.

Je kunt servovolumeveranderingscurves instellen voor alle sticks, knoppen en schakelaars die aan het kanaal zijn toegewezen. Je kunt overschakelen naar verschillende condities om respectievelijk verschillende curves in te stellen. De servovolumeveranderingscurve voor de condities die door DR worden bestuurd, wordt ingesteld nadat DR is ingeschakeld. Het wordt aanbevolen om de Func. rate in te stellen nadat de instelling van het Eindpunt is voltooid. Elke bronmix zal de Func. rate-functie toepassen.

RateA is de verhouding links van de neutraal en omgekeerd voor RateB. EXPA is de curve links van de neutraal en omgekeerd voor EXPB. Rate A/B en EXPA/B worden afzonderlijk of volledig geselecteerd afhankelijk van het curve-type. Wanneer het curve-type EXP1 is, kan EXP1 niet afzonderlijk worden aangepast hoewel het onderscheid maakt tussen A en B. Wanneer het curve-type EXP2, SYMM (symmetrisch) is, worden de rate en curve verdeeld in A en B. A en B moeten worden ingesteld in de koppeling en kunnen niet afzonderlijk worden aangepast. Wanneer het curve-type EXP2, LINE is, zijn de snelheid en de curve verdeeld in A en B en kunnen A en B afzonderlijk worden ingesteld.





uncenter





Paladin ellev

RX 🔀 🕻 📿 8: Fly

DR1:

DR2:

DR3:

Function

None

None

None

8: FlyS

Left trac

Right trad

TX 🗾 🖌

None(Off)

None(Off)

None(Off)

Bucket

Lamp

AUX. 10

Mode

Disable

Disable

Disable

R1-setup

AUX. 13

AUX. 14

AUX. 16

Instellen:

- 1. Tik op de functie die je wilt instellen.
- 2. Klik op EXP2, LIJN .
- 3. Raak het functie-item aan dat je wilt instellen.
- 4. Klik op+ / om een geschikte waarde in te stellen. Tik op om terug te keren.

7.14 DR-

Opmerking: deze functie is beschikbaar voor versie 1.0.28 of hoger.

instelling

Stel de DR-functie en schakelaar in, evenals de activeringsmodus. De zender ondersteunt 10 sets DR-instellingen. Wanneer twee of meer DR-instellingen zijn toegewezen aan dezelfde functie en beide zijn ingeschakeld, heeft de laatste prioriteit.

Instellen:

- 1. Open het DR-instellingsmenu
- 2. Selecteer een functie-item dat u wilt instellen, tik op om terug te keren.
- 3. Tik op het vakje naast de functie, stel een geschikte schakelaar in om de DR-functie in of uit te schakelen en schakel de status in. Tik vervolgens op om terug te keren.



Deze functie wordt gebruikt om de mediaanpositie-offset voor elk kanaal aan te passen. Als er afwijkingen zijn die door het model worden veroorzaakt, kan deze functie worden gebruikt om ze te corrigeren. Een te grote offset-instelling kan echter het regelbereik aan één kant van het kanaal verkleinen. Als er een significante structurele afwijking in het model zit, is het raadzaam om het model eerst te kalibreren.

RX X C28: FlvS Instellen: CH1 (Left track) 0% 1. Klik op het kanaal dat u wilt instellen. CH2 (Right track) : 0% stei 2. Klik op+ / - om een geschikte waarde in te stellen en klik dan op CH3 (Plat.turn) : 0% : 0% CH4 (Hvd. pump1) RX X 1028: FlySky08 Condition 2: Work mode Value 微信公众号 Bilibili Website Facebook



7.16 Kanalen Vertraging

Deze functie wordt over het algemeen gebruikt om de ogenblikkelijke grote snelheid van de servo te

verminderen. Instellen:

- 1. Klik op het kanaal dat je wilt instellen.



- 5

7.17 Pro. Mengen

Een speciale regelcombinatie maken om de tekortkomingen van het model te corrigeren. Je kunt een stick, knop of functie als Master kiezen. Als je een functie kiest, kun je instellen of trim van invloed is op de slave en de actieve regelaar toewijzen aan de servovariaties van het masterkanaal via een aangepaste curve. Daarnaast kun je een schakelaar instellen om de mengregeling in of uit te schakelen en de vertragingstijd instellen voor het in- of uitschakelen van de mengfunctie.

RXIE Mix1 Mix2 Mix3 Mix4	Im 8: Fyskyd8 Ft Ft 1: J1 to CH 2: J1 to CH 3: J1 to CH 4: J1 to CH 5: J1 to CH 6: J1 to CH	1 Pro. unction S 1(Left track) Non 1(Left track) Non 1(Left track) Non 1(Left track) Non 1(Left track) Non	2 Witch le(Off) le(Off) le(Off) le(Off)	Aster: J1 Slave: CH1 (Left f	Curve	RX ⋈ ↓ ⊕ 8: Flysky08 Operat Master: Left tra Slave: CH1 (Left Mixes delay 0.0s, 0.0s	TX Curve mx 1 ion Trim ack Off track) Curve Curve 11points, /type	< - 0
	1. 2. 3. 4.	Tik om het in openen Mengschakela Klik om het o van Master te Klik om het b Slave te oper	stellingenmenu te aar toewijzen vereenkomstige me e openen ijbehorende menu v nen	5. 6. enu 7. van	Om de trim in of Klik om naar het instellen van de de mixen te gaa Klik om het Curv instellingsmenu openen	uit te schakelen : menu voor het vertraging van n re- te	went	er Ball
odello	日本には、	Bilibili	Website	Facebook		obelloo	63	



RX 🔀 🖸 🕄 RIySky08

RX 🔀 1028: FlySky08

Stick or knob

Func

J1

TX

 \bigcirc

Master instellen

Wordt gebruikt om gerelateerde instellingen van Master in te stellen. Je kunt één regelaar of functie instellen als Master.

Instellen:

- 1. Tik op het functievak naast Master om in te voeren.
- 2. Tik op Stick of Knob om in te voeren als je Master op een regelaar wilt instellen. Tik op de gewenste regelaar of knop die u wilt instellen en klik vervolgens op **K** om terug te keren.
- 3. Raak Func. (functie) aan om in te voeren als u Master wilt instellen op een functie. Tik op de gewenste functie die u wilt instellen.

Opmerking: Als een regelaar is ingesteld als Master wordt er geen enterBail Trim-functie weergegeven.

Master Triminstellen

Wordt gebruikt om Master's Trim aan/uit te zetten. Let op alleen als de functie is ingesteld als Master, verschijnt het Trim-functie-item.

Instellen:

Tik op het vakje onder Trim om te wisselen tussen On of Off.

activering tot de inwerkingtreding voor de Open vertraging of Sluit vertraging van de Mix. Als de

1. Tik op Open vertraging of Sluit vertraging.

Opmerking: Als de Mix wordt geactiveerd en de trim van de Master is ingesteld op On, dan heeft de trim van de Mater invloed op de Slave. Als de trim is ingesteld op Off, heeft de trim van de Master geen invloed op de Slave.

Mix Delay instellen

Mixvertraging

Instellen:

je instellingen maakt.

om terug te keren.

MUO



1 - 1 - 2

Bilibili

Website

Facebook

微信公众号



Wordt gebruikt om de mengsnelheid in te stellen voor het kanaal in de huidige toestand. Als de Curve moet worden ingesteld voor andere condities, schakel dan naar andere condities voordat u instellingen maakt.

Instelling:

Curve

- 1. Curve-instellingsmenu openen.
- 2. Klik op Lijntype om het juiste lijntype in te stellen.
- 3. Raak Rate of Offs aan.
- 4. Tik op 《 of 》 om een punt te selecteren.
- 5. Klik op+ / om een geschikte waarde in te stellen en klik dan op **K** om terug te keren.

80



7.18 Spoor mengen

Als de structuurbewegingsmodus van het model is ingesteld op Bewegen: Spoor, voegt het functie-instellingsmenu de functie Spoor mengen toe, waarmee je met één stick zowel de linker- als rechtersporen kunt bedienen om gelijktijdig vooruit te gaan of om gedifferentieerd te sturen.

Instelling:

- 1. Open het menu voor het instellen van Spoor mengen.
- Tik op het functie-item dat je wilt instellen, het geselecteerde item is groen gemarkeerd.
- Klik op+ / om een geschikte waarde in te stellen en klik dan op om terug te keren.



7.19 A.B.S.

ouwcenter Baillie Wanneer de Verplaatsingsmodus van de structuur van het model is ingesteld op Verplaatsen: Humvees, voegt het menu voor het instellen van functies de A.B.S.-functie toe, die helpt remblokkering te voorkomen en de remprestaties te verbeteren door pulserend te remmen, om het beste remeffect en bochtbeheersingseffect te bereiken zonder uit te wijken en te kort te draaien. U kunt ook een schakelaar instellen om de functie in of uit te schakelen.

Terugkeren

Wordt gebruikt om de vermindering van de remdruk bij elke puls in te stellen tussen 0% en 100%. De standaardwaarde is 50%. Wanneer de waarde is ingesteld op 60%, zal het systeem de remdruk bij elke puls met 60% verlagen.







Website

65

druk met 60% vanaf elke puls in realtime wanneer het remmen wordt geactiveerd.

Instellen:

- 1. Tik op Terug.
- 2. Klik op+ / om een geschikte waarde in te stellen.

Vertraging

Om de tijd tussen het activeren van de pulsrem en het daadwerkelijk pulsremmen in te stellen tussen 0% en 100%. De standaardwaarde is 0%. Hoe hoger de waarde, hoe langzamer de pulsremfunctie in werking treedt. Als de waarde is ingesteld op 0%, is er geen vertraging, d.w.z. de pulsremfunctie treedt onmiddellijk in werking wanneer de rem wordt geactiveerd.

onmiddellijk in werking wanneer de rem wordt geactiveerd. Wanneer de waarde is ingesteld op 100%, is de vertraging 2S.

Instellen:

- 1. Tap Delay.
- 2. Klik op+ / om de waarde te wijzigen.

Cyclus

Hiermee wordt het interval tussen pulsen ingesteld. Het instelbereik is 20% tot 100%. De standaardwaarde is 50%. Hoe groter de waarde, hoe langer de intervaltijd tussen pulsen. De waarde 100% geeft aan dat het interval 0,5S is.

Instellen:

- 1. Tap Cycle.
- 2. Klik op+ / om de waarde te wijzigen.

Punt

Dit wordt gebruikt om de startpositie van de pulsremfunctie in te stellen. Het instelbereik is 20% tot 100%. De standaardwaarde is 30%. Hoe hoger de waarde, hoe dichter de stickpositie die de pulsremfunctie activeert bij de volledige rempositie is. 0%-100% is de volledige beweging van het einde van de gashendel die de rem activeert.

Instelling:

1. Tikpunt.

OUNC

66

2. Klik op+ / - om een geschikte waarde in te stellen.



1 - 1 - 2

Bilibili

Website



Paladin 🚥





Duty: 0



Facebook



Wordt gebruikt om de lengte van de remcyclus bij pulsremmen in te stellen tussen -4 en +4. De standaardwaarde is 0. Wanneer de waarde wordt gewijzigd, wordt de piekwaarde van de remcyclus aangepast. De standaardwaarde is 0. Wanneer de waarde wordt gewijzigd, veranderen de piek- en dallengtes van de blokgolf van de rempuls overeenkomstig. Je kunt de snelheid tussen remmen en loslaten aanpassen. De snelheid is 1:1 wanneer de cycluslengte is ingesteld op "0". De snelheid is 1:2 wanneer de cycluslengte is ingesteld op "1". En de snelheid is 2:1 wanneer de cycluslengte is ingesteld op "-1".

Instelling:

Duty

1. Raak Plicht aan.

OLIN

2. Klik op+ / - om de waarde te wijzigen. Baili

Return: 50 delay: 0 Cycle: 50 THRO Point: 30 Duty: 0

A. B. S

7.20 Timers

Met deze functie kunt u verschillende timers instellen, die over het algemeen worden gebruikt om de totale looptijd van het model, de oume specifiek aan de wedstrijd bestede tijd of de looptijd van de zender enz. te berekenen.

7.20.1 Timers 1/2

Timers 1 en Timers 2 hebben dezelfde functie. Hieronder wordt slechts een methode voor het instellen van timers geïntroduceerd.



De aan het menu toegewezen schakelaar

67

openen. Tik op om de timer te

starten.

Tik op om de timer te resetten.

RX X 28: Fly:

Up time

Down timer

Down then up

Instellen:

- 1. Tik op Timer1 om het menu te openen.
- 2. Selecteer het type timer.
- 3. Selecteer de timer Omlaag of Omlaag dan omhoog, klik op+ / om de tijd in te stellen, de standaardtijd is 5 minuten, als de timer Omhoog is geselecteerd, negeer dan deze stap.
- 4. Tik op **Start** om de timer te starten en klik op **Stop** om de timer te stoppen, klik op Reset om de timer te resetten. U kunt ook op klikken om een schakelaar toe te wijzen die overeenkomt met het starten, stoppen of resetten van de timer.



微信公众号









Website





7,20.2 Model Timer

Wordt gebruikt om de totale werktijd van het model te

berekenen. Instellen:

- 1. Tik op Model timer om te openen en tik vervolgens op 🔍 om de functie te activeren.
- 2. Om de verzamelde tijd te resetten, klikt u op Reset om de timer te resetten.

7.20.3 Geluidsmelding

Deze functie kan worden geselecteerd volgens de behoeften van de gesproken aanwijzingen Timers 1 of Timers 2.

Setup:

- 1. Ga naar het menu Geluidsprompt.
- 2. Tik op het item dat je wilt instellen en klik vervolgens op dom terug te keren.



7.21 Gaskromme

Deze functie wijzigt de uitgangscurve voor het gaskanaal. Er kan een curve worden gemaakt met 3-11 verschillende punten, zodat de gebruiker veel betere controle heeft over de motor van het model. De instelling is voor de huidige conditie, voor de instellingen van andere condities, schakel eerst naar andere condities en voer dan de instellingen uit.

Instellen:

- 1. Open het menu Gasklepcurve.
- 2. Tik op Lijntype om in te voeren en selecteer vervolgens het curve-type, nadat je op Ja hebt geklikt om terug te keren naar het vorige menu.
- 3. Tik op Rate of Offs.
- 4. Tik op 《 of 》 o m een punt te selecteren.

Souwcenter

68

5. Klik op+ / - om een geschikte rate- of offsetwaarde te kiezen en klik dan op **C** om terug te keren.

Opmerking: Wanneer de modus Structuur verolaatsen van het model is ingesteld op Verplaatsen: Humvees, voegt het menu Functie-instellingen de functie Gaskromme toe.













Paladin 🚥



Website

Facebook


7.22 Logische schakelaars

Een logische schakelaar is een virtuele schakelaar die bestaat uit twee fysieke schakelaars en wiskundige logische relaties.

Als er een wiskundige logische relatie bestaat tussen de besturing van sommige wissels en de besturing van twee andere wissels, kan deze functie worden gebruikt om deze logica weer te geven als een logische schakelaar voor de implementatie van de besturing.

Logische schakelaars kunnen worden geselecteerd in elk menu waarin schakelaars kunnen worden toegewezen. Met deze functie kunnen drie logische schakelaars worden ingesteld, met logische relaties zoals AND, OR en XOR.

AND: Als schakelaar 1 en schakelaar 2 actief zijn, is de logische schakelaar ingeschakeld. Als schakelaar 1 of schakelaar 2 uit is, of schakelaar 1 en schakelaar 2 zijn allebei uit, dan is de logische schakelaar uit.

OF: Als schakelaar 1 of schakelaar 2 actief is, of schakelaar 1 en schakelaar 2 zijn allebei aan, dan is de logische schakelaar aan. Als schakelaar 1 en schakelaar 2 allebei uit zijn, is de logische schakelaar uit.

XOR: Als schakelaar 1 of schakelaar 2 actief is, is de logische schakelaar aan, maar als schakelaar 1 en schakelaar 2 allebei actief of uit zijn, is de logische schakelaar uit.

Setup:

- 1. Open het menu Logische schakelaars.
- 2. Tik op een logische schakelaar om deze te openen.
- 3. Tik op de bovenste Select Sw. om het menu te openen, selecteer een schakelaar en positie, klik op om terug te keren.
- 4. Reak de onderste knop Select Sw. aan om binnen te gaan, selecteer vervolgens een schakelaar en positie en klik op om terug te keren.
- 5. Klik op AND, OR of XOR volgens de volgende tabel.
- 6. Schakel de schakelaars om om te controleren of alles werkt zoals verwacht.

Raadpleeg de onderstaande tabel voor meer informatie over logische poorten en hun functie.

Sch	akelaar	Ροοι	rt (logische so	:hakelaar)
Schakelaar	Schakelaar 2	AND	OF	XOR
1				
UIT	UIT	UIT	UIT	UIT
UIT	AAN	UIT	AAN	AAN
AAN	UIT	UIT	• AAN	AAN
AAN	AAN	AAN	AAN	UIT





 RXIXI [1]8: Flysky08
 TX = Logic switches

 Logic switch 1: None
 Logic switch 2: None

 Logic switch 3: None
 Select Sw.

 XMD
 OR
 XOR

 Select Sw.
 Select Sw.
 Select Sw.

 Switch1:
 OFF
 Switch1:
 OFF

 Switch1:
 OFF
 Switch1:
 OFF

De statussen van de twee schakelaars en de logische schakelaar.

ouwcenter Baillie

69

Paladin essev

7.23 (Digitaal) (Schakelaar (DS)) Opmerking: Deze functie werd toegevoegd in versie 1.0.30.

Als het nodig is om modellen met meer dan 18 kanalen tegelijk te bedienen, of als het nodig is om compatibel te zijn met apparaten die de protocollen PPM1-DS (Nautic futaba), PPM2-DS (Nautic graupner) of S.BUS-DS (Truck modified) gebruiken, kan de digitale schakelaarfunctie worden gebruikt. Dit systeem biedt de keuze tussen 3-positie of 2-positie digitale schakelaarfuncties.

Het systeem biedt een keuze tussen 3-positie of 2-positie digitale schakelaarfuncties.

- Bij selectie van 3-positie: Het kan 8 digitale schakelaars met 3 posities bieden, met ondersteuning van uitvoerprotocollen voor PPM1-DS (Nautic futaba) of PPM2-DS (Nautic graupner) of PWM.
- Bij selectie van 2-positie: Het kan 22 digitale schakelaars met 2 posities bieden, die het uitvoerprotocol van S.BUS-DS (Truck modified) ondersteunen.

Opmerkingen:

- erBaillie PPM1-DS (Nautic futaba) en PPM2-DS (Nautic graupher) zijn niet-standaard PPM-signalen en vereisen apparaatondersteuning 1. voor parsing en gebruik;
- S.BUS-DS (Truck modified) is een niet-standaard S.BUS-signaal en vereist apparaatondersteuning voor parsing en gebruik. 2.

7.23.1 S1~S8 digitale schakelaars (3-positie DS)

Volg deze stappen om de 3-positie digitale schakelaar in te stellen.

- Bind de zender met de ontvanger in R. 18CH-DS 3-positie DS modus (🚍 1. Home > RX setup > Bind instelling > R. 18CH-DS > 3-positie DS).
 - Zowel primaire als secundaire ontvangers ondersteunen de digitale • schakelfunctie;
 - De Enhanced versie FGr12B ontvangerfirmware versie V1.0.22 en latere versies ondersteunen deze functie.

Stel de ontvangerconnector in om digitale schakelsignalen uit te voeren.

- Configureer het protocol van de Newport connectoren op PPM1-DS (Nautic Futaba) of PPM2-DS (Nautic Graupner) (
 Home> RX setup > Custom port Protocol). Stel het protocol van een willekeurige Newport-connector op de primaire of secundaire ontvanger in op PPM1-DS (Nautic Futaba) of PPM2-DS (Nautic Graupner). Na het instellen wordt de connector gebruikt om verbinding te maken met de overeenkomstige apparaten die deze protocollen ondersteunen.
- Als je digitale schakelaars met het PWM-protocol wilt gebruiken, kun je digitale schakelsignaaluitvoer bereiken door het startkanaal op de ontvanger in te stellen.

Let op: de volgorde van de startkanalen is 1, 2, 3, 4...18, S1, S2...S8. Je kunt het juiste startkanaal naar wens instellen (ingesteld in de bindingsinterface). Als u bijvoorbeeld de digitale schakelkanalen S1~S8 wilt gebruiken, kunt uhet startkanaal van de ontvanger instellen op 15, zodat de

CH15 van de zender komt overeen met CH1 van de ontvanger, CH16 met CH2...S1 met CH5...S8 met CH12. Houd er rekening mee dat PWMomzetters die zijn geconfigureerd door de ontvanger of FS-iBH07 expander en FS-CEV04 seriële busontvangers niet kunnen worden gebruikt voor uitvoer op kanalen S1 tot S8. Elpouwcent



11: FlySk

AAAAA

AAAAA

Website

AAAAA

ААААА

AAAAA

AAAAA

ААААА

AAAAA

S2

AAAAA

AAAAA

AAAAA









Ga naar de interface voor de digitale schakelaarfunctie (E) Home > Digitale schakelaar (DS)) ;

• Gebruik de digitale schakelaarfunctie om bedieningen toe te wijzen, een naam te geven en het schakelaartype in te stellen voor de digitale schakelaars S1-S8. De details zijn als volgt:



OUN

		2	3 	4	
	RX 🔀	C28: FlySky08	тх	DS-Settings	1
		Name	Control	Туре	
•	S1	ААААА~ААААА		Normal	
	S2	ААААА~ААААА		Normal	
	S3	ААААА~ААААА		Normal	
	S4	алааа~ааааа		Normal	
	S5			Normal	
	S6	ΑΑΑΑΑ~ΑΑΑΑΑ		Normal	\bigcirc



- 1. De namen en andere informatie van S1 tot S8 schakelaarstatussen weergeven. De digitale schakelaars S1 tot S8 kunnen worden bediend door fysieke bedieningen of virtuele schakelaars.
- Als aan een schakelaar geen bediening is toegewezen, wordt deze bediend door een virtuele schakelaar en kan de status worden gewijzigd door op het statusgebied van de schakelaar te tikken.
- Als een wissel een bediening toegewezen heeft gekregen, wordt het aangestuurd door een fysieke bediening en is het statusgebied van het wissel lichter van kleur. In dit geval zal het aantikken van dit gebied de status van het wissel niet veranderen.
- 2. Wordt gebruikt voor het benoemen van digitale schakelaars.
- 3. Wordt gebruikt voor het toewijzen van bedieningen aan digitale wissels.

4. Wordt gebruikt voor het instellen van het aanraaktype van digitale schakelaars.

Instellingen:

- 1. Klik op de digitale schakelaar die je wilt toewijzen om de instellingeninterface te openen.
- 2. Om de naam van de digitale schakelaar te wijzigen, raak je het overeenkomstige functievak aan om de instellingeninterface te openen.
 - Tik op de tekens op het zachte toetsenbord en klik vervolgens op Enter om de naam te bevestigen. De naam kan maximaal 10 tekens bevatten. Merk op dat het teken "~" in de naamgeving wordt gebruikt om onderscheid te maken tussen de namen van twee knoppen en afzonderlijk wordt weergegeven in het bovenste gedeelte van de overeenkomstige knoppen. Klik op om terug te keren.
- 3. Om de bedieningselementen voor de digitale schakelaar in te stellen, klikt u op het overeenkomstige functievak om de instellingeninterface te openen.
 - Tik op de bijbehorende bedieningselementen van het type SW/LSW. Nadat de bediening is toegewezen, kunt u met de bediening de status van de digitale schakelaar wijzigen.
- 4. Stel het aanraaktype voor de digitale schakelaar in, waarbij u er rekening mee moet houden dat de digitale schakelaar verandert.









Tik op om de toewijzing van bedieningselementen te annuleren.

SWA

18: FlvSkv08

t y u i o p

h

b

j k I

n

71

m 🗙

Enter

ΑΑΑΑΑ~ΑΑΑΑΑΙ

2 3 4 5 6 7 8 9 0

s d f g

z x c

1

n de digitale

微信公众号

Paladin 🚥

Voor schakelaars met toegewezen bedieningselementen kan het aanraaktype niet worden ingesteld.

Tik op het overeenkomstige functievak om te schakelen tussen Normaal of Vasthouden; als dit is ingesteld op Normaal, wordt de status van de schakelaar omgeschakeld door op het scherm te klikken; als dit is ingesteld op Vasthouden, wordt de schakelaar ingeschakeld wanneer deze wordt ingedrukt en uitgeschakeld wanneer deze wordt losgelaten.

Opmerking: De achtergrondkleur van toegewezen digitale schakelaars is lichter.

Bij gebruik van S1~S8, het PWM-protocol, kun je de PWMfrequentie en failsafe voor deze 8 kanalen afzonderlijk instellen. Raadpleeg de paragrafen 7.4.3 Failsafe en 7.4.5 PWM-frequentie voor gedetailleerde informatie.

Raadpleeg hoofdstuk 7.4.3 Failsafe voor informatie over digitale schakelkanalen die de protocollen PPM1-DS (Nautic futaba) en PPM2-DS (Nautic graupner) gebruiken.

7.23.2 Digitale schakelaars S1~S22 (2-positie DS))

Volg deze stappen om de 2-positie digitale schakelaar in te stellen.

Bind de zender met de ontvanger in de R. 18CH- DS 2positie DS-modus (囯 Home > RX setup > Bind instelling > R. 18CH-DS > 2-positie DS).

2. Stel de ontvangerconnector in op de uitvoer van digitale schakelsignalen.

1.

- Stel het protocol van alle Newport-aansluitingen op de primaire of secundaire ontvanger in op S.BUS-DS(Truck aangepast) (E Home > RX setup > Custom port Protocol).
- 3. Ga naar de interface voor de digitale schakelaarfunctie (🖃 Home > Digitale schakelaar (DS)).
- Gebruik de digitale schakelaarfunctie om • bedieningen toe te wijzen, een naam te geven en het elooumenter ba schakelaartype in te stellen voor digitale schakelaars



wenter Baillie













oumcenter Baillie

73



1. De namen en andere informatie van de S1 tot S22 wisseltoestanden weergeven. De digitale schakelaars S1 tot S22 kunnen worden bediend door fysieke bedieningen of virtuele schakelaars.

- Als aan een wissel geen bediening is toegewezen, wordt het aangestuurd door een virtueel wissel en kan de status van het wissel veranderen door erop te tikken.
- Modelpouncenter Baillie Als een wissel een bediening toegewezen heeft gekregen, wordt het aangestuurd door een fysieke bediening en is het statusgebied van het wissel lichter van kleur. In dit geval zal het aantikken van dit gebied de status van het wissel niet veranderen.
- 2. Wordt gebruikt voor het benoemen van digitale schakelaars.
- 3. Wordt gebruikt om bedieningen toe te wijzen aan digitale schakelaars.
- 4. Wordt gebruikt om het aanraaktype van digitale schakelaars in te stellen.

Instellen:

OUN

1. Klik op de digitale schakelaar die je wilt toewijzen om de instellingeninterface te openen.

Om de naam van de digitale schakelaar te wijzigen, tikt u op het overeenkomstige functievakje om de instellingeninterface te openen.

- Tik op de tekens op het zachte toetsenbord en klik vervolgens op Enter om de naam te bevestigen. De naam kan maximaal 6 tekens bevatten. Klik op **K** om terug te keren.
- 3. Om de bedieningselementen voor de digitale schakelaar in te stellen, klik je op het overeenkomstige functievak om de instellingeninterface te openen.
 - Tik op de bijbehorende bedieningselementen van het type SW/LSW. Nadat de bediening is toegewezen, kunt u met de bediening de status van de digitale schakelaar wijzigen.
- 4. Stel het aanraaktype in voor de digitale schakelaar, waarbij je moet bedenken dat het aanraaktype niet kan worden ingesteld voor digitale schakelaars met toegewezen bedieningselementen.
 - Tik op het overeenkomstige functievak om te schakelen tussen Normaal of Vasthouden; als dit is ingesteld op Normaal, wordt de status van de schakelaar omgeschakeld door op het statusvak van de schermschakelaar te klikken; als dit is ingesteld op Vasthouden, wordt de schakelaar ingeschakeld als erop wordt gedrukt en uitgeschakeld als hij wordt losgelaten.









Bilibili



RX K C28: FlySky08 Transmit

Transmit

RF set to be on by defaul

rerBail

 $\overline{\checkmark}$

7,24 RF-instelling

Wordt gebruikt om enkele parameters en informatie met betrekking tot RF in te stellen en weer te geven, zoals RF-type, RFmodulefirmware-update en informatie over de versie van de RF-module.

7.24.1 Verzenden

Als u deze optie aanvinkt, wordt de RF-functionaliteit ingeschakeld. Als u de zendfunctie niet hoeft te gebruiken, zoals wanneer de zender wordt gebruikt als USB-simulator, kunt u de zendfunctie via deze functie uitschakelen.

Instellen:

Tik op Zenden, wanneer deze optie is aangevinkt, betekent dit dat de functie is ingeschakeld.

7.24.2 RF standaard ingeschakeld

Instellen of de RF-functie in- of uitgeschakeld is.

Instellen:

Tik op RF standaard ingeschakeld. Als dit vakje is aangevinkt, betekent dit dat de functie is ingeschakeld.

Opmerking: als dit vakje niet is aangevinkt, wordt bij het inschakelen gevraagd om RF in te schakelen.

7.24.3 Instellingen RF-

alarm

Voor het instellen van de veilige status voor schakelaars van de SWklasse. Na het instellen controleert het systeem bij het inschakelen van de zender of de schakelaar in de veilige stand staat. Als de schakelaar niet in de veilige stand staat, wordt er een alarm geactiveerd.

Instellen:

- 1. Open het menu RF Alarm Settings (RF-alarminstellingen).
- 2. Tik herhaaldelijk op het vakje naast de schakelaar om een geschikte positie te selecteren en klik dan op om terug te keren. ouwcenter





Opmerking: deze functie is beschikbaar voor versie 1.0.28 of hog









Website Facebook



7.24.4 RF-type

Opmerking: deze functie is bijgewerkt in versie 1.0.30.

Wordt gebruikt om een geschikt RF-type te selecteren volgens het communicatieprotocol van de ontvanger die met de zender is verbonden. FRM301 en FRM303 zijn beide compatibel met het AFHDS 3 protocol; PPM is voor RF-module die het PPM protocol gebruikt en CRSF voor RF-module die het CRSF protocol gebruikt.

Instellen:

- 1. RF Type invoeren om in te voeren.
- 2. Tik op het RF-type dat u wilt instellen en klik op Yes om te voltooien. Klik op $\mathbf{\zeta}$ om terug te keren.

Als RF Type ingesteld is op FRM303, kan een externe FRM303 RFmodule aangesloten worden. Als de aangesloten FRM303 een vermogensregelbare versie is, zal de RF-instelinterface twee extra functies bevatten: Zoemeralarm en Vermogensregeling.

- Je kunt het RF zoemeralarm in- of uitschakelen, dat een alarm geeft bij een laag signaal, lage spanning of een te hoge of te lage temperatuur.
- Je kunt het uitgangsvermogen instellen, waarbij drie versies worden ondersteund: niet-regelbare versie, 25mW-1W en 25mW-2W.

Opmerkingen:

Bij gebruik van de FRM303 RF-module is het noodzakelijk om een verbinding met de zender tot stand te brengen via de FGPZ031 adapter.

2. Het ingangssignaal voor de FRM303RF-module moet worden ingesteld op een 1,5M UART-signaal (gesloten protocol).

De instelmethode is als volgt:

- 1. Druk de omhoog-toets op de FRM303 vijfwegknop omhoog en houd deze ingedrukt voor een duur die langer is dan 3 seconden maar korter dan 9 seconden om de instelstatus voor het ingangssignaal te openen. De LED brandt dan blauw.
- 2. Druk de toets Omhoog omhoog of de toets Omlaag omlaag om het ingangssignaal om te schakelen. Wanneer de LED herhaaldelijk in een drie-flash-one-off modus werkt, geeft dit aan dat het juiste protocol is ingesteld.
- 3. Houd de Centrumtoets 3 seconden ingedrukt om de instellingen op te slaan.
- 4. Druk de Links-toets naar links om de signaalinstelstatus te verlaten. De FRM303 LED brandt continu blauw.











Jouwcenter Baillie

75



RF type:FRM303 Buzzer alarm

7,24.5 Zoemer alarm

Opmerking: Deze functie is toegevoegd in versie 1.0.30.

Opmerking: deze fur

werd toegevoegd in versie 1.0.30.

Schakel de zoemeralarmfunctie in of uit. De alarmfunctie van de RF-module wordt geactiveerd wanneer de temperatuur van de RF-module te hoog is, het signaal te laag is of de externe voedingsspanning te laag is.

Instelling:

Tik op Buzzeralarm, als dit is aangevinkt, betekent dit dat de functie is ingeschakeld.



De interface voor vermogensaanpassing kan variëren afhankelijk van de instelbare versies van de FRM303 RE-module. Houd er rekening mee dat de voedingsmethode van de FRM303 RF-module ook invloed heeft op het werkelijke uitgangsvermogen. Als het ingestelde vermogen het limietbereik overschrijdt, wordt het maximale vermogen binnen het limietbereik uitgevoerd. Als de vermogensinstelling wordt gewijzigd van 25mW naar een andere waarde, geeft het systeem een pop-upvenster weer om te vragen naar de

beperkingen van het uitgangsvermogen die worden opgelegd door de voedingsmethode.

Instelling

Voer Vermogen ragulatie in om in te voeren.

2. Klik op het juiste vermogensniveau en klik vervolgens op dom terug te keren.



Huidig vermogen van de geretourneerde RF-



Disclaimer: Het vooraf in de fabriek ingestelde zendvermogen van dit product is< 20dBm. De gevolgen van schade als gevolg van onjuiste instellingen zijn voorrekening van de gebruiker.

Jouwcer









Ncenter



7,24.7 PPM-instelling

لمرر

Als het RF-type is ingesteld op PPM, zal de interface RF-instellingen PPM-instelopties weergeven voor het configureren van PPMsignaalgerelateerde parameters.

Signaalpolariteit: Staat standaard op positief, wat betekent dat een hoog spanningsniveau wordt beschouwd als een effectief signaal. Als sommige apparaten een laag spanningsniveau als een effectief signaal herkennen, kan de signaalpolariteit worden ingesteld op negatief, wat betekent dat een laag spanningsniveau als een effectief signaal wordt beschouwd.

Kanaalnummer: Wordt gebruikt om het aantal kanalen in een PPMsignaal in te stellen. Standaard bevat een PPM-signaal 8 kanalen, maar het aantal kanalen kan worden aangepast aan specifieke omstandigheden.

Periode: Verwijst naar de tijd die nodig is om een PPM-signaal te verzenden. De standaardperiode voor een PPM-signaal met 8 kanalen is 20 ms. Bij gebruik van minder kanalen kan een kortere periode worden ingesteld om de tijd die nodig is om het signaal te verzenden te verkorten en zo de latentie te verlagen. Het aanpassen van de periode kan echter alleen de duur van de inactieve tijd verkorten en verkort niet de duur van het effectieve signaal. Daarom zal het verkorten van de periode het aantal signaalkanalen niet verminderen. Als het aantal kanalen zodanig toeneemt dat de effectieve signaalzendtijd de periode overschrijdt, zal het systeem het signaal verwerken met de minimale inactieve methode en zal de waarde voor de interface-instelling niet overeenkomstig veranderen.

Startniveau: Wordt gebruikt om de startindextijd van het PPMsignaal te identificeren, met een standaardwaarde van 400us. Passende waarden kunnen worden ingesteld op basis van de werkelijke omstandigheden, met een instelbereik van 100us tot 700us.

Instelling:

- 1. Tik op Signaalpolariteit om positief of negatief te selecteren.
- 2. Raak Aantal kanalen aan en klik vervolgens op+ of om een geschikte waarde in te stellen.
- 3. Raak Periode aan en stel een geschikte waarde in met+ of -.
- 4. Tik op Beginniveau en klik vervolgens op+ of om een geschikte waarde in te stellen. Klik op interug te keren.









Modelpouncenter Baillie signal polarity: postive $[\checkmark]$ Number of channels 20.0ms Period Starting leve 400us Jouwcenter Baillie

77



7.24.8 RF-firmware bijwerken

De RF-firmware upgraden . Dit is alleen beschikbaar wanneer het RF-type is ingesteld op FRM301.

Instellen:

- 1. Klik op RF-firmware bijwerken.
- 2. Tik op Ja in het pop-upvenster om de updatestatus te openen, het systeem verlaat de updatestatus wanneer het updaten is voltooid.



7.24.9 Versie-informatie RF-module

Informatie over de RF-module weergeven

Instellen:

Tik op RF-versie om de interface voor het weergeven van RF-informatie te openen.

7.25 (Trainer) (Modus) Opmerking: deze functie is toegevoegd in versie 1.0.30.

Het systeem ondersteunt twee functionele Trainer Mode en Student Mode. Een zender die in de Trainer Mode staat, kan externe signalen ontvangen om het model te besturen, wat betekent dat hij externe PPM-signaalingangen kan herkennen en een correct aangesloten draadloze trainer kan identificeren. Een zender die in de leerlingmodus staat, geeft daarentegen alleen PPM-signalen, herkent geen ingangssignalen en kan geen aangesloten draadloze trainer identificeren. Twee zenders (één in de Trainer Mode en één in de Student Mode) kunnen verbonden worden via een trainer kabel of via een draadloze trainer unit, en beide verbindingsmethodes kunnen gelijktijdig gebruikt worden.

Opmerkingen:

- 1. Als je twee zenders verbindt via een triankabel, controleer dan of de kabel goed is aangesloten.
- 2. Als u een draadloze trainer-unit aansluit, controleer dan of de unit correct is aangesloten en normaal communiceert.
- wenter Baillie De Trainer Jack van de PL18EV-zender kan adaptie Pinkomende PPM-signalen herkennen, zodat de meeste apparaten die PPM-3. uitvoer ondersteunen kunnen dienen als een externe ingangssignaalbron voor de trainer-modus. In dergelijke gevallen kan de PPMetpourser ba uitgang van de Trainer Jack worden geconfigureerd om te voldoen aan de specifieke PPM-signaalherkenningsvereisten van externe











7.25.1 Studentenmodus

Wanneer de zender is ingesteld op Student, ondersteunt deze alleen de functies van de Student Mode. Op dit moment kunt u de zender in de Trainer Mode zetten door de student controleschakelaars in te stellen, de PPM-uitgang van de Trainer Jack te configureren en de functies van de draadloze trainerunit te binden.

Trainer Mode

Schakel over naar Trainer Mode of Student Mode.

Setup:

ouwcenter Baillier Klik op Trainer Mode om te schakelen tussen

Trainer-modus.

RX 🔀 🕻 C2 8: FlySky08 TX 🔳 Trainer moc Trainer mode: Student Student control: (OFF) PPM output setting Jouwcenter Binding with WTM01 79







Website

Facebook

<u>Studentenmodus</u>

Schakel de schakelaar om of de leerling de besturing accepteert. Deze schakelaar werkt meestal alleen als Trainer control in de Trainer mode op off staat.

Instellen:

- 1. Klik op om het menu Schakelaar toewijzen te openen en tik vervolgens op de juiste schakelaar in het menu.
- 2. Klik op < om terug te keren.



Als de zenders van de trainer en de leerling correct zijn aangesloten, wordt de relatie tussen de standen van de bedieningsschakelaars voor de leerling en de trainer en de werkelijke besturingsbron weergegeven in de onderstaande tabel.

Trainer Schakelaar	Student Schakelaar	Werkelijke schakelaar
AAN	AAN	Trainer
AAN 🔨	UIT	Trainer
UIT	UIT	Trainer
TIU	AAN	Student

Als er een abnormale verbinding is tussen de trainerzender en de leerlingzender, dan is de werkelijke besturingsbron de trainerzender.

Instelling PPM-uitgang

Stel het type PPM-signaal in dat door de Trainer Jack wordt uitgevoerd, inclusief instellingen voor signaalpolariteit, kanaalnummer, periode en startniveau.

Raadpleeg hoofdstuk 7.24.7 PPM-instelling voor gedetailleerde informatie over de functie-instellingen.

Verbinding maken met WTM01

ounce

80

Als twee zenders met elkaar verbonden zijn via een draadloze trainer-unit, maakt de leerlingzender verbinding met de trainerzender via de functie Binding met WTM01.

Instellen:

 Klik op Binding met WTM01 om de interface voor bindingsinstellingen te openen en klik vervolgens op Binding om de zender in de bindingsmodus te zetten.









wenter Baillie



Paladin 🚥

Website

Facebook



De draadloze trainer gaat in de bindingsmodus zodra deze wordt ingeschakeld. Zodra de binding succesvol is, zal de LED van de draadloze trainer continu branden.

Opmerkingen:

- Als je van model verandert, moet je de draadloze trainer opnieuw binden; de ontvanger die onder het vorige model werd gebonden, moet de volgende keer dat hij wordt gebruikt ook opnieuw worden gebonden.
- 2. Zorg er bij het binden voor dat de bedieningsmodus van de draadloze trainer overeenkomt. Raadpleeg de gebruikershandleiding voor meer informatie.



7.25.2 Trainer Mode

Wanneer de trainer-modus is ingesteld op Trainer, geeft dit aan dat de zender alleen de functies van de trainer-modus ondersteunt. Op dit moment kan de zender door het aanpassen van de trainerbesturingsschakelaar en ingangskanalen enz. worden afgestemd op de leerlingmodus zender om de toepassing van trainerfuncties te implementeren.

Trainermodus

Schakel over naar de Trainer Mode of Student Mode.

Instellen:

Klik op Trainer Mode om te schakelen tussen

Trainer-modus.

Trainerbesturing

De trainerbesturingsschakelaar moet in de uit-stand staan om de besturing van het model door externe signalen mogelijk te maken.

Opmerking: Onder normale omstandigheden gebruiken trainers de trainerstand voor het lesgeven op afstand. Als je de studentmodus wilt gebruiken voor het lesgeven op afstand, moet de trainerbedieningsschakelaar in de trainer-modus in de uit-stand staan.

Instellen:

- 1. Klik op om het menu Schakelaar toewijzen te openen en tik vervolgens op de juiste regelaar in het menu.
- 2. Klik op I om terug te keren.









 RX []]
 B: FlySky08
 TX []
 Trainer mode

 Trainer mode:
 Trainer

 Trainer control:
 (OFF)

 Set the input channel

ouwcenter Baillie

81

erBaillie

De instelling Ingangskanaal

Wijs de kanaalsignalen van de leerlingzender toe aan de functies voor het besturen van het model.

Instellen:

- 1. Tik op Ingangskanaal van Ingang CH1~18 om de instellingeninterface te openen;
- 2. Tik op Bedieningsobject om de interface voor instellingen van het bedieningsobject te openen;
 - Klik op Stok of Knop om de interface voor het instellen van het bedieningselement te openen en selecteer de juiste stok of knop;
 - Klik op Uitvoerkanaal om de instellingeninterface te openen en klik op het juiste functie-item;
- 3. Tik op Gemengde modus om de instellingeninterface te openen en kies Normaal of Gemengd. Normaal betekent dat het model volledig wordt bestuurd door de leerlingzender; Gemengd betekent dat de signalen van zowel de leerlingzender als de trainerzender worden gecombineerd voordat ze worden uitgevoerd. Let op dat de zender die niet betrokken is bij de besturing ervoor moet zorgen dat de knoppen in de neutrale stand staan.

Opmerkingen:

- 1. Als het besturingsobject is ingesteld op een knuppel/knop, zal het externe ingangssignaal worden behandeld als de waarde van de knuppel/knop en worden toegepast in de functie die de veranderingen van het besturingskanaal uitvoert. Wanneer bijvoorbeeld een stick of knop is toegewezen aan J3, als J3 is toegewezen aan de gashendel in de functietoewijzing van de trainerzender, of als andere functies ook zijn toegewezen aan J3 als besturing, dan kan de leerlingzender de corresponderende functie besturen.
- Als het besturingsobject is toegewezen aan een functie, kan de externe ingang worden gebruikt als de primaire regelwaarde voor de functie.
- Als het besturingsobject is toegewezen aan een kanaal, 3. wordt het externe ingangssignaal gebruikt als de kanaalwaarde en in dit geval zijn de mengregeling en trim van de trainer-moduszender niet effectief.

Over WTM01

Bekijk de informatie over de aangesloten draadloze trainingsmodule.

Instellen:

Tik op Over WTM01 en vervolgens op om de gerelateerde informatie te bekijken. elpouwcenter elpouwcenter







Website



Normal



Paladin 🚥

C18: FlvSkv08

: None

Input CH 1

Input CH 2

have a la a

(2) -> Mixed mode: Normal

Stick or knob

(2) -> Output Channel

(1)

(1)

RX X 228: FlySky08

Control object: None

RX X 1018: FlySky08



Modelpourventer Bailine

ouwcenter Baillie

83

Instructies voor het gebruik van de trainer-ondersteunde training:

- ¹ Deze zender ondersteunt de toewijzing van schakelaars om te regelen of de radiobesturingssignalen van de leerling naar de trainerzender worden gestuurd wanneer deze in de leerlingmodus staat. Bovendien kan de trainerzender automatisch overschakelen naar trainerbesturing op basis van afwijkingen in de radiobesturingssignalen van de leerling (zoals signaalverlies).
- ². Gebaseerd op dit principe moet de leerling bij het geven van training met hulp van de trainer zijn zender in de trainerstand zetten en de kanalen toewijzen die overeenkomen met de signalen van de trainer, terwijl de schakelaar voor de trainerbesturing in de normaal gesloten stand blijft staan; de trainer moet zijn zender in de leerlingstand zetten en een schakelaar toewijzen om de signalen van de leerling te besturen.
- 3. Tijdens het gebruik kan de trainer de schakelaar omzetten om de besturingsbevoegdheid van de leerling uit te schakelen, zodat de leerling zich kan concentreren op het oefenen met het RC-model ai , neeft, .ten. .ten. terwijl de trainer vanaf de zijkant toekijkt. Wanneer de trainer bepaalt dat de leerling hulp nodig heeft, kan hij de besturing overnemen door

odello ...

Facebook



7.26 Systeem

Het systeemmenu wordt voornamelijk gebruikt om verschillende functies van de zender in te stellen, zoals scherminstellingen, geluidsinstellingen enzovoort.

7.26.1 Taal

U kunt de juiste taal kiezen tussen Engels en Chinees.

Instellen:

- 1. Open het menu Taalinstelling.
- 2. Tik op een geschikte taal en klik vervolgens op om terug te keren.

7.26.2 Eenheden

Om de te gebruiken eenheden voor lengte en temperatuur te kiezen.

Instellen:

1. Ga naar het instelmenu Eenheden.

Tik op een geschikte eenheid en klik vervolgens op 🗹 om terug te keren.



 \bigvee

7.26.3 Geluid

Voor het in- of uitschakelen van systeemgeluiden, alarmgeluiden, Geluid uit/aan.

Instellen:

1. Open het menu Geluidsinstellingen.

JOUNCE

84

- 2. Tik op het geluidsitem, alsv verschijnt, staat het geluid aan, anders staat het geluid uit.
- 3. Klik op+ / om het volume te wijzigen en klik vervolgens op om terug te keren.

Opmerking: deze functie is standaard ingeschakeld. Als de functie is ingeschakeld, staat er een vinkje voor, zodat u deze kunt uitschakelen door erop te klikken.



RX 🔀 1018: FlySky08

System sound

Alarm sound



7.26.6 Achtergrondverlichting Helderheid

De helderheid van de achtergrondverlichting van het scherm aanpassen.

Instellen:

- 1. Open het menu voor het instellen van de helderheid van de achtergrondverlichting.

Opmerking: Als je de helderheid hoger zet, verbruik je meer stroom en gaat de batterij minder lang mee



微信公众号





Website

 RXIII
 B: Flysky08
 TX
 Brightness

 Value
 50%

7.26.7 Stand-by time-out

Met deze functie kan de inactieve alarmtijd van de zender worden ingesteld. Als de zender de ontvanger niet bindt en de zender helemaal niet werkt, wordt er standaard binnen 3 minuten een alarm verzonden. Selecteer "Geen" om deze functie uit te schakelen.

Instellen:

- 1. Open het menu voor het instellen van de stand-bytijd.
- 2. Tik op een geschikt item en klik vervolgens op dom terug te keren.

7.26.8 Tijd energiebesparing

Als er binnen de ingestelde tijd geen bediening op de zender wordt uitgevoerd, schakelt de zender automatisch over naar de energiespaarstand.

Opmerking: deze functie is toegevoegd in versie 1.0.35

U kunt de energiespaarstand verlaten door de knoppen te bedienen of op het scherm te tikken.

Opmerking: Wanneer de zender en ontvanger in een tweerichtingsverbinding staan, wordt het loskoppelen of aansluiten van de ontvanger beschouwd als een handeling op de zender. Echter, wanneer de zender in de energiespaarstand staat, is het bedienen van de stick of VR-knoppen geen handeling op de zender.

Instellen:

- 1. Tik op [Energiebesparingstijd] om de instellingeninterface te openen.
- 2. Tik op de gewenste tijdfunctie. Als u de energiebesparingsmodus niet wilt inschakelen, tikt u op [Geen]. Klik vervolgens op dom terug te keren.

	None	\bigcirc	
	3 minutes		
	5 minutes	\bigcirc	
	10 minutes	\bigcirc	
	20 minutes	\bigcirc	
Model	RX ⊠I: Flysky01 TX ■	Power saving time	89111
	5 seconds	\bigcirc	
	10 seconds	\bigcirc	

RX 🔀 🔀 8: FlySky08 TX 💽 Standby timeout

Paladin 🚥

Nodetto

5 seconds		
10 seconds	\bigcirc	
30 seconds		
1 minute	\bigcirc	
5 minutes	\odot	
		.(
		. (
	•	$\langle \cdot \rangle$
	001	
	Ba	
	* et Bai	
	nter Bai	
	enterBai	
N	enterBai	
J.M	enterBai	













7.26.9 (Energie) (Besparen) (Instellen)

Opmerking: deze functie is toegevoegd in versie 1.0.35

Configureer de schermstatus van de zender, de RF-status en de activering van de stand-by time-outfunctie wanneer de energiebesparende modus wordt ingeschakeld.

Instellen:

- 1. Tik op [Energiebesparing instellen] om de instellingeninterface te openen.
- 2. Schermstatus instellen :

Tik op het functievak rechts van [Scherm], tik herhaaldelijk om tussen opties te schakelen.

3. RF-status instellen :

Tik op het functievak rechts van [RF] en tik herhaaldelijk om tussen de opties te schakelen.

4. Inactieve alarmen in- of uitschakelen:

Tik op het functievak aan de rechterkant van de [Sluit standby timeout]. Een "v " betekent dat het alarm uit staat. Geen "v " betekent dat het alarm aan staat.

TX Power saving se

RX X 1011: FlySky01

(1)

(2)

(3)

energiebesparingsmodus, die kan worden geconfigureerd als [Verduisteren] of [Uit].

RF: Stel de RF-status van de zender in na het inschakelen van de energiebesparende modus. De opties zijn [OFF], [Low Power] of [Normal]. [UIT]: Schakelt RF-transmissie uit. Opmerking: Wanneer de zender actief communiceert met de ontvanger, blijft de RF in de [Normaal] stand na het inschakelen van de energiebesparende stand, ongeacht deze instelling. [Laag vermogen]: Vermindert het zendvermogen. Opmerking: Het controlebereik neemt af tot 30-40 meter. [Normaal]: Handhaaft het standaard zendvermogen.

Stand-by time-out afsluiten: Deactiveer de stand-by time-out wanneer u overschakelt naar de energiebesparende modus.

	X		
~ 0	RX 🔀 🕻 🚺 1: FlySky01 🛛 TX 🔲 🖿	Power saving set	<
	Screen	OFF	Ì
	RF	OFF	
6.	Close standby timeout	\checkmark	
			\bigcirc



Paladin ester

7,26.10 Automatisch uitschakelen

U kunt de functie voor automatisch afsluiten in- of uitschakelen. Selecteer

Geen om deze functie uit te schakelen.

Opmerking: Wanneer de zender en ontvanger in de eenrichtingsmodus zijn verbonden, is deze functie niet zichtbaar; zodra de functie is ingeschakeld, wordt de zender automatisch uitgeschakeld als er binnen de ingestelde tijd geen bediening op de zender is en er geen tweewegverbinding met de ontvanger is.

Instellen:

- 1. Open het instelmenu voor automatische uitschakeling.
- 2. Tik op een geschikt item en klik vervolgens op Com terug te keren.

7.26.11 Instelling schakelaar

Deze functie wordt gebruikt om het niveau van de positieschakelaar SWE-SWH in te stellen, en de niveaus 2 en 3 kunnen worden geselecteerd.

Instellen:

- 1. Open het instellingsmenu voor de schakelaar.
- 2. Tik op het vakje naast de schakelaar om 2 niveaus of 3 niveaus te selecteren en klik vervolgens op om terug te keren.







7,26.12 Kalibratie

JUN

Wordt gebruikt om de joysticks en knoppen te kalibreren. U kunt de joysticks, 5 knoppen (VRA~VRC, VRF, VRG) en 2 hendels (VRD/ VRE) kalibreren.

Instellen:

- 1. Open het menu Kalibratie-instelling.
- 2. Zet, volgens de prompt op het scherm, de stokken, knoppen of hendel op hun Max/Min-wegbereik.
- 3. Klik op om terug te keren. Nadat de kalibratie is geslaagd, klikt u op

Yes om af te sluiten.

Jodethoursenter Bar Opmerking: Als de kalibratie mislukt, klik dan op Yesom de kalibratie af te sluiten en op No om de kalibratie opnieuw te staten.



RX X 1011: FlySky01

Swtich setting

Calibration

Factory res

TX firmware About Paladin EV

OUN

TX

This will reset

all settings to their factory default.

Are you sure?

89

7.26.13 Fabrieksreset

Om de zender terug te zetten naar de fabrieksinstellingen, waardoor alle gegevens worden gewist, inclusief alle modelgegevens en systeeminstellingen.

Instellen:

sp-upi Bar ounicenter Ba Tik op Fabrieksreset, er verschijnt een pop-upvenster. Klik op Ja om te voltooien.











7,26.14 TX Firmware Update

Wordt gebruikt om de zender in de status voor het bijwerken van de firmware te zetten. Als u de firmware van de zender wilt bijwerken, gebruikt u deze functie om de zender eerst in de bijwerkstatus te zetten en vervolgens de firmware van de zender bij te werken.

Instellen:

- 1. Download de nieuwste firmware.
- 2. Sluit de PC en de PL18 EV zender aan via een micro USB-kabel, open dan de firmware en controleer of de zender door de PC wordt herkend.
- 3. Klik aan de zenderzijde op TX firmware update. Druk vervolgens op Yes in het menu dat verschijnt om de zender in de update-status te zetten.
- 4. Klik aan de PC-zijde op Update om te beginnen

Opmerkingen:

- 1. Als de firmwareversie van de zender 1.0.20 of 1.0.28 is, kan de firmware van de zender worden bijgewerkt met de TX-functie voor het bijwerken van de firmware. U kunt de zender ook in de updatestand zetten via FlySkyAssistant V3.0. Als de firmwareversie van de zender 1.0.20 is, moet u de zender eerst in de updatestand zetten en daarna de firmware bijwerken met FlySkyAssistant. Wanneer de firmwareversie van de zender 1.0.28 is, zorg er dan voor dat de zender alleen op de PC is aangesloten.
- 2. Als meer dan één firmware tegelijkertijd wordt geopend, kan slechts één firmware door de zender worden herkend.

7.26.15 Over Paladin EV

Om systeeminformatie te bekijken, inclusief productnaam, softwareversie, releasedatum van de software en hardwareversie.

Instellen:

Raak Over Paladin EV aan om te bekijken.

7.27 Helpcentrum

90

Om de gebruikershandleiding te verkrijgen via deze functie. Gebruikers kunnen contact opnemen via de sociale accounts in het menu.

Instellingen:

- 1. Tik op Helpcentrum om het instellingenmenu er van te openen.
- 2. Tik op het item dat u wilt bekijken, waarna de bijbehorende QR-code wordt weergegeven.
- Scan de QR-code om de bijbehorende informatie te verkrijgen. Klik vervolgens op om terug te keren.







NCer

RX X 1: FlySky

Official Website

Manual

Facebook

You Tube X(Twitter)

		, , , , , , , , , , , , , , , , , , , ,	
	Swtich settin	- Updating the transmitter	
	Calibration	firmware may cause model	
		data to be restored to factory defaults.	
	Factory res	Are you sure?	
	TX firmware	Yes No	
	About Paladi	in EV	
de			
ware.			
de			
stand		0	
		x	
n op		\sim	
	•	<u></u>	
	\mathbf{O}		
	\sim		
7			
*			



e

é

8. Specificaties van het product

TIME

Dit hoofdstuk beschrijft de PL18 EV zender en FGr12B ontvanger.

8.1 Specificaties zender (PL18 EV)

	Product Model	PL 18 EV
	Productnaam	Paladin EV
	Aantal kanalen	18; 26 (R. 18CH-DS 3-positie DS mode); 38 (R. 18CH-DS 2-positie DS mode)
	Compatibele ontvangers	Alle ontvangers met AFHDS 3 protocol
	Compatibele RC-modellen	Techniekvoertuigen, simulatieboten, enz.
	RF	2,4GHz ISM
	Maximaal vermogen	< 20 dBm (e.i.r.p.) (EU)
	RF-protocol	AFHDS 3
	Afstand	≥ 300 m (grondafstand zonder interferentie)
	Resolutie	4096
	Ingangsvermogen	1S (3.7V) * 4300mAh (ingebouwd)
	Oplaadstekker	Micro USB/Draadloos opladen
	Oplaadtijd	4h@5V*2A/7h@5V*2A (Draadloos opladen)
•	Het levenstijd	>5.5h (standaardtoebehoren)
20	Laag Voltagealarm	< 3.65V
	Antenne	Twee (ingebouwde) antennes
	Beeldscherm	HVGA 3,5 TFT, 320*480
	Taal	Chinees en Engels
	Simulator	USB Simulator
	Gegevensschakelaar	USB, BLUETOOTH, DSC3.5mm Trainer Jack (PPM)
	Temperatuurbereik	-10°C +60°C~
	Vochtigheidsbereik	20% ~ 95%
	Firmware bijwerken	Ondersteund
	Kleur	Zwart
	Grootte	120mm*195mm*213 mm
	Gewicht	1012g
	Certificering	CE, FCCID : N4ZFT1800
	ouncentel	ouwenter
Voge		Facebook 91











Modelpour letter Baillien

PUNC

Product Model	FGr12B
Aantal PWM-kanalen	12
RF	2,4GHz ISM
RF-protocol	AFHDS 3
Afstand	≥ 300m (Grondafstand zonder interferentie)
Antenne	Enkele Antenne
Bedrijfsspanning	3,5 ~ 9V/DC
RSSI	Ja
Gegevensuitvoer	i-BUS2, i-BUS, S.BUS, PPM, PWM, PPM1-DS(Nautic futaba), PPM2-DS
	(Nautic graupner), S.BUS-DS (Truck aangepast)
Temperatuurbereik	-10°C ~ +60°C
Vochtigheidsbereik	20% ~ 95%
Ingebouwde programmatuurupdate	Ondersteund
Grootte	37mm*25mm*17.5mm
Gewicht	11.2g
Certificering	CE, FCCID: N4ZFGR12B
10001	nodelbour









Website



1 PL18 EV-zender 1 Standaard 2 SNELSTARTGIDS 1 Standaard 3 FGr12B Ontvanger 1 Standaard 4 FRM301 RF-module 1 Standaard 5 Dunne greep 1 Standaard 6 Slanke plaat voor bevestiging RF-module 1 Standaard 7 USB 1 Standaard 8 LOGO-sticker 1 1 Standaard 9 LOGO stickervel 2 1 Standaard 10 Rompstickers voor PL18 D 1 Standaard 11 Rubber afdekking voor schakelaar 3 Standaard 12 Sensoren met i-BUS2-protocol: FS-CPD02 (snelheid Michtgevoelig), FS-CPD02 (snelheid Michtgevoelig), FS-CPD02 (snelheid Michtgevoelig), FS-CVT01 (spanning), FS-CTM01 (temperatur) 1 12 Sensoren met i-BUS2-protocol: FS-iBA01 Snelheidsensor 1 Optioneel 13 </th <th>Aantal</th> <th>Naam</th> <th>Hoeveelheid</th> <th>Configuratie</th> <th>Opmerkingen</th>	Aantal	Naam	Hoeveelheid	Configuratie	Opmerkingen
2 SNELSTARTGIDS 1 Standaard 3 FGr12B Ontvanger 1 Standaard 4 FRM301 RF-module 1 Standaard 5 Dunne greep 1 Standaard 6 Slanke plaat voor bevestiging RF-module 1 Standaard 7 USB 1 Standaard 8 LOGO-sticker 1 1 Standaard 9 LOGO stickervel 2 1 Standaard 10 Rompstickers voor PL18 EV 1 Standaard 11 Rubber afdekking voor schakelaar 3 Standaard 12 i-BUS Ontvanger, FS-CKT01 (hoogte), FS- CPD01 (snelheid lichtgevoelig), FS-CVT01 (spanning), FS-CTM01 (snelheid lichtgevoelig), FS-CVT01 (spanning), FS-CTM01 (snelheid lichtgevoelig), FS-CVT01 (spanning), FS-CTM01 1 Optioneel 12 Stroome met i-BUS2-protocol: FS-iBA01 (Hoogte), FS- BE01 GPS sensor, FS-iBC01 Spannings- en i-BUS2 protocol HUB: FS-iBH07 Uitbreiding 1 Optioneel 13 Beugel 1 Optioneel 1 14 Adapter JR-module 1 Optioneel 1	1 P	18 EV-zender		Standaard	
3 FGr12B Ontvanger 1 Standaard 4 FRM301 RF-module 1 Standaard 5 Dunne greep 1 Standaard 6 Slanke plaat voor bevestiging RF-module 1 Standaard 7 USB 1 Standaard 8 LOGO-sticker 1 1 Standaard 9 LOGO stickervel 2 1 Standaard 10 Rompstickers voor PL18 EV 1 Standaard 11 Rubber afdekking voor schakelaar 3 Standaard 12 Sensoren met i-BUS2-protocol: FS-IBA01 (hoogte), FS- CPD01 (spanning), FS-CTM01 (spanning), FS-CTM01 (spanning), FS-CTM01 (temperatuur) Optioneel 13 Beugel 1 Optioneel 1 14 Adapter JR-module 1 Optioneel 1 15 Training	2 5	NEL STARTGIDS	1	Standaard	
4 FRM301 RF-module 1 Standaard 5 Dunne greep 1 Standaard 6 Slanke plaat voor bevestiging RF-module 1 Standaard 7 USB 1 Standaard 8 LOGO-sticker 1 1 Standaard 9 LOGO stickervel 2 1 Standaard 10 Rompstickers voor PL18 EV 1 Standaard 11 Rubber afdekking voor schakelaar 3 Standaard 12 i-BUS ontvanger, FS-CEV04, i-BUS Protocol Sensoren: FS-CAT01 (hoogte), FS- CPD01 (snelheid/ichtgevoelig), FS-CVT01 (spanning), FS-CTM01 (temperatuur) 1 Optioneel 12 Sensoren met i-BUS2-protocol: FS-iBA01 (Hoogte), FS- iBS01 Sensor, FS-iBS01 Snelheidssensor i-BUS2 protocol HUB; FS-iBH07 Uitbreiding 1 Optioneel 13 Beugel 1 Optioneel 1 14 <td>3 F'</td> <td>Gr12B Ontvanger</td> <td>1</td> <td>Standaard</td> <td></td>	3 F'	Gr12B Ontvanger	1	Standaard	
5 Dunne greep 1 Standaard 6 Slanke plaat voor bevestiging RF-module 1 Standaard 7 USB 1 Standaard 8 LOGO-sticker 1 1 Standaard 9 LOGO stickervel 2 1 Standaard 10 Rompstickers voor PL18 EP 1 Standaard 11 Rubber afdekking voor schakelaar 3 Standaard 12 i-BUS ontvanger: FS-CEV04, i-BUS Protocol Sensoren: FS-CAT01 (hoogte), FS- CPD01 (snelheid/lichtgevoelig), FS-CVT01 (spanning), FS-CTM01 (temperatuur) 1 Optioneel 12 Sensoren met i-BUS2-protocol: FS-iBA01 (Hoogte), FS- iBG01 GPS sensor, FS-iBC01 Spannings- en stroomsensor, FS-iBS01 Snelheidssensor 1 Optioneel 13 Beugel 1 Optioneel 1 Optioneel 14 Adapter JR-module 1 Optioneel <t< th=""><td>4 F</td><td>RM301 RF-module</td><td>1</td><td>Standaard</td><td></td></t<>	4 F	RM301 RF-module	1	Standaard	
6 Slanke plaat voor bevestiging RF-module 1 Standaard 7 USB 1 Standaard 8 LOGO-sticker 1 1 Standaard 9 LOGO stickervel 2 1 Standaard 10 Rompstickers voor PL18 EV 1 Standaard 11 Rubber afdekking voor schakelaar 3 Standaard 12 i-BUS ontvanger, FS-CEV04, i-BUS Protocol Sensoren: FS-CAT01 (hoogte), FS- CPD01 (snelheid lichtgevoelig), FS-CVT01 (spanning), FS-CTM01 (temperatuur) 1 Optioneel 12 Sensoren met i-BUS2-protocol: FS-iBA01 (Hoogte), FS- iBO01 GPS sensor, FS-iBC01 Spannings- en stroomsensor, FS-iBS01 Snelheidssensor i-BUS2 protocol HUB: FS-iBH07 Uitbreiding 1 Optioneel 13 Beugel 1 Optioneel 1 14 Adapter JR-module 1 Optioneel 1	5 D	unne greep	1	Standaard	
7 USB 1 Standaard 8 LOGO-sticker 1 1 Standaard 9 LOGO stickervel 2 1 Standaard 10 Rompstickers voor PL18 EV 1 Standaard 11 Rubber afdekking voor schakelaar 3 Standaard 12 i-BUS protocol sensoren: FS-CAT01 (hoogte), FS-CPD01 (snelneid/lichtgevoelig), FS-CVT01 (spanning), FS-CTM01 1 Optioneel 12 Sensoren met i-BUS2-protocol: FS-iBA01 (Hoogte), FS- iBG01 GPS sensor, FS-iBC01 Spannings- en stroomsensor, FS-iBH07 Uitbreiding 1 Optioneel 13 Beugel 1 Optioneel 1 14 A	6 S	anke plaat voor bevestiging RF-module	1	Standaard	
8 LOGO-sticker 1 1 Standaard 9 LOGO stickervel 2 1 Standaard 10 Rompstickers voor PL18 EV 1 Standaard 11 Rubber afdekking voor schakelaar 3 Standaard 11 Rubber afdekking voor schakelaar 3 Standaard 1 in oranje, 1 in geel, 1 in blauw, 3 groepen in blauw, 3 gro	7 U	SB	1	Standaard	
9 LOGO stickervel 2 1 Standaard 10 Rompstickers voor PL18E) 1 Standaard 11 Rubber afdekking voor schakelaar 3 Standaard 1 in oranje, 1 in geel, 1 in blauw, 3 groepen in in blauw, 3 groepen in blauw, 3 groepen in in blauw, 3 g	8 L	DGO-sticker 1	1	Standaard	
10Rompstickers voor PL18 EV1Standaard11Rubber afdekking voor schakelaar3Standaard1 in oranje, 1 in geel, 1 in blauw, 3 groepen in11Rubber afdekking voor schakelaar3Standaard1 in oranje, 1 in geel, 1 in blauw, 3 groepen in12i-BUS ontvanger: FS-CEV04, (snelheid/magnetische detectie), FS-CPD02 (snelheid/magnetische detectie), FS-CPD01 (snelheid/lichtgevoelig), FS-CVT01 (spanning), FS-CTM01 (temperatuur) Sensoren met i-BUS2-protocol: FS-iBA01 (Hoogte), FS- iBG01 GPS sensor, FS-iBC01 Spannings- en stroomsensor, FS-iBS01 Snelheidssensor i-BUS2 protocol HUB: FS-iBH07 Uitbreiding1Optioneel13Beugel1Optioneel114Adapter JR-module1Optioneel	9 L	DGO stickervel 2	1	Standaard	
11 Rubber afdekking voor schakelaar 3 Standaard 1 in oranje, 1 in geel, 1 in blauw, 3 groepen in in blauw, 3 groepen in blauw, 3 groepen in blauw, 3 groepen in in blauw, 3 groepen in strongen met i-BUS2-protocol: FS-iBA01 (Hoogte), FS-CTM01 (temperatuur) 12 Sensoren met i-BUS2-protocol: FS-iBA01 (Hoogte), FS-cTM01 (temperatuur) 1 Optioneel 13 Beugel 1 Optioneel 14 Adapter JR-module 1 Optioneel	10 R	ompstickers voor PL18	1	Standaard	C
12 i-BUS ontvanger: FS-CEV04, i-BUS Protocol Sensoren: FS-CAT01 (hoogte), FS- CPD01 (snelheid/magnetische detectie), FS-CPD02 (snelheid/lichtgevoelig), FS-CVT01 (spanning), FS-CTM01 (temperatuur) 1 Optioneel 12 Sensoren met i-BUS2-protocol: FS-iBA01 (Hoogte), FS-iBG01 GPS sensor, FS-iBC01 Spannings- en stroomsensor, FS-iBS01 Snelheidssensor i-BUS2 protocol HUB: FS-iBH07 Uitbreiding 1 Optioneel 13 Beugel 1 Optioneel 14 Adapter JR-module 1 Optioneel	11 R	ubber afdekking voor schakelaar	3	Standaard	1 in oranje, 1 in geel, 1
13 Beugel 1 Optioneel 14 Adapter JR-module 1 Optioneel 15 Trainingskabel 1 Optioneel	12 12 12 12 12 12	3US Protocol Sensoren: FS-CAT01 (hoogte), FS- CPD01 nelheid/magnetische detectie), FS-CPD02 nelheid/lichtgevoelig), FS-CVT01 (spanning), FS-CTM01 emperatuur) ansoren met i-BUS2-protocol: FS-iBA01 (Hoogte), FS- i001 GPS sensor, FS-iBC01 Spannings- en roomsensor, FS-iBS01 Snelheidssensor BUS2 protocol HUB: FS-iBH07 Uitbreiding	1	Optioneel	uncent
14 Adapter JR-module 1 Optioneel 15 Trainingskabel 1 Optioneel	13 B	eugel	1	Optioneel	
15 Trainingskahel	14 A	 dapter JR-module	1	Optioneel	
	15 T	rainingskabel	1	Optioneel	
16 FGr8B Ontvanger 1 Standaard Alleen inbegrepen bij d	16 F	Gr8B Ontvanger	1	Standaard	Alleen inbegrepen bij de
17 Dock voor draadloos opladen 1 Standaard Edition moet apart wor	17 D	ock voor draadloos opladen	1	Standaard	Ultimate Edition; de Standai Edition moet apart worden
18 Dienblad (met handsteun) 1 Standaard	18 D	ienblad (met handsteun)	1	Standaard	aangeschaft.
19 Riem dienblad 1 Standaard	19 R	em dienblad	1	Standaard	
16FGr8B Ontvanger1StandaardAlleen inbegrepen bij d Ultimate Edition; de St Edition moet apart wor aangeschaft.17Dock voor draadloos opladen1StandaardUltimate Edition; de St Edition moet apart wor aangeschaft.18Dienblad (met handsteun)1StandaardI19Riem dienblad1Standaard	16 F0 17 D 18 D 19 R	Gr8B Ontvanger ock voor draadloos opladen ienblad (met handsteun) em dienblad	1 1 1 1	Standaard Standaard Standaard Standaard	Alleen inbegrepen bij de Ultimate Edition; de Standa Edition moet apart worden aangeschaft.





10. Certificering



10.1 DoC

Hierbij verklaart [ShenZhen FLYSKY Technology Co., Ltd.] dat de radioapparatuur van het type [Paladin(PL18 EV), FT18 EV] voldoet aan Richtlijn 2014/53/EU. De volledige tekst van de EU-conformiteitsverklaring is beschikbaar op het volgende internetadres:

www.flyskytech.com/info_detail/10.html

10.2 CE-waarschuwing

De ce waarschuwt dat de installatie van de antenne die in deze zender wordt gebruikt, op afstand van al het personeel moet worden gehouden en niet mag worden gebruikt of samen met een andere zender mag worden gebruikt. De eindgebruiker en de installateur moeten zorgen voor instructies voor de installatie van de antenne en de gebruiksomstandigheden van de zender om te voldoen aan de vereisten voor rf-blootstelling.

10.3 FCC-verklarine

Deze apparatuur is getest en in overeenstemming bevonden met de limieten voor een digitaal apparaat van Klasse B conform deel 15 van de FCC-voorschriften. Deze limieten zijn ontworpen om redelijke bescherming te bieden tegen schadelijke interferentie in een residentiële installatie. Dit apparaat genereert, gebruikt en kan radiofrequentie-energie uitstralen en kan, indien niet geïnstalleerd en gebruikt volgens de instructies, schadelijke storing veroorzaken aan radiocommunicatie. Er is echter geen garantie dat er geen storing zal optreden in een bepaalde installatie. Als deze apparatuur schadelijke interferentie veroorzaakt bij radio- of tv-ontvangst, wat kan worden vastgesteld door de apparatuur uit en aan te zetten, wordt de gebruiker aangemoedigd te proberen de interferentie te corrigeren door een of meer van de volgende maatregelen:

Richt de ontvangstantenne opnieuw of verplaats deze.

- Vergroot de afstand tussen de apparatuur en de ontvanger.
- -- Sluit de apparatuur aan op een stopcontact van een ander circuit dan dat waarop de ontvanger is aangesloten.
- -- Raadpleeg de dealer of een ervaren radio/tv-technicus voor hulp.

Om blijvende conformiteit te garanderen, kunnen wijzigingen of aanpassingen die niet uitdrukkelijk zijn goedgekeurd door de partij die verantwoordelijk is voor conformiteit, de bevoegdheid van de gebruiker om dit apparaat te bedienen nietig verklaren. (Gebruik bijvoorbeeld alleen afgeschermde interfacekabels bij aansluiting op een computer of randapparatuur).

Dit apparaat voldoet aan deel 15 van de FCC-voorschriften. Het gebruik is onderworpen aan de volgende twee voorwaarden:

- (1) Dit apparaat mag geen schadelijke storing veroorzaken.
- (2) Dit apparaat moet alle ontvangen interferentie accepteren, inclusief interferentie die ongewenste werking kan veroorzaken.

Let op!

wijz De fabrikant is niet verantwoordelijk voor radio- of tv-storing veroorzaakt door ongeoorloofde wijzigingen aan dit apparaat. Dergelijke wijzigingen kunnen de bevoegdheid van de gebruiker om het apparaat te bedienen ongeldig maken.

1. Verplaats al uw kanalen naar de gewenste positie.

ouncer

2. Selecteer [Alle kanalen] en vervolgens [Ja] in het bevestigingsvak.



Bilibili



Website



Facebook



10.4 Milieuvriendelijke verwijdering

Oude elektrische apparaten mogen niet samen met het restafval worden weggegooid, maar moeten apart worden weggegooid. De verwijdering bij het gemeenschappelijke inzamelpunt via particulieren is gratis. De eigenaar van oude apparaten is verantwoordelijk om de apparaten naar deze inzamelpunten of vergelijkbare inzamelpunten te brengen. Met deze kleine persoonlijke inspanning draagt u bij aan het recyclen van waardevolle grondstoffen en de verwerking van giftige stoffen.

LET OP: EXPLOSIEGEVAAR ALS DE BATTERIJ WORDT VERVANGEN DOOR EEN ONJUIST TYPE. GOOI GEBRUIKTE BATTERIJEN WEG VOLGENS DE INSTRUCTIES.

LET OP

- vervanging van een batterij door een onjuist type dat een beveiliging kan omzeilen (bijvoorbeeld in het geval van sommige lithiumbatterijtypen);

- het weggooien van een batterij in vuur of een hete oven, of het mechanisch breken of snijden van een batterij, wat tot een explosie kan leiden;

- het achterlaten van een batterij in een omgeving met een extreem hoge temperatuur, wat kan leiden tot een explosie of het lekken van ontvlambare vloeistoffen of gassen; en

- een batterij blootstellen aan extreem lage luchtdruk die kan leiden tot een explosie of het lekken van ontvlambare vloeistof of gas.

10.5 RF-blootstellingsverklaring

Het apparaat is geëvalueerd om te voldoen aan de algemene vereisten voor RF-blootstelling. Het apparaat kan zonder beperkingen worden gebruikt in draagbare blootstellingstoestanden.





http://www.flysky-cn.com

Copyright ©2025 Flysky Technology Co, Ltd.

Verschijningsdatum: 2025-03-07



CE, FCCID: N4ZFT1800

Fabrikant: ShenZhen FLYSKY Technology Co, Ltd.

scenter Baillie Nodelbournenter Bo Adres: 16F, Huafeng Building, No. 6006 Shennan Road, Futian District, Shenzhen, Guangdong, China nnodelp